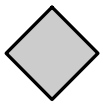
GUIDE

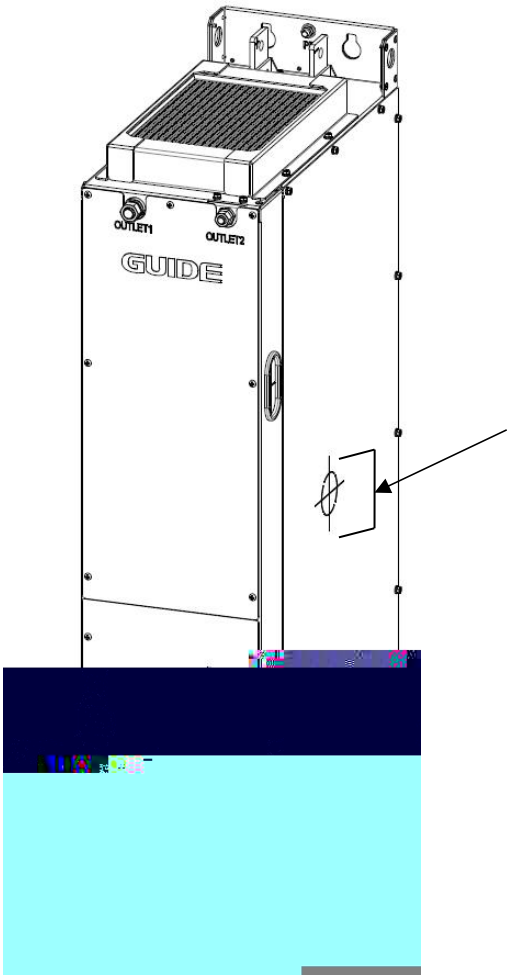


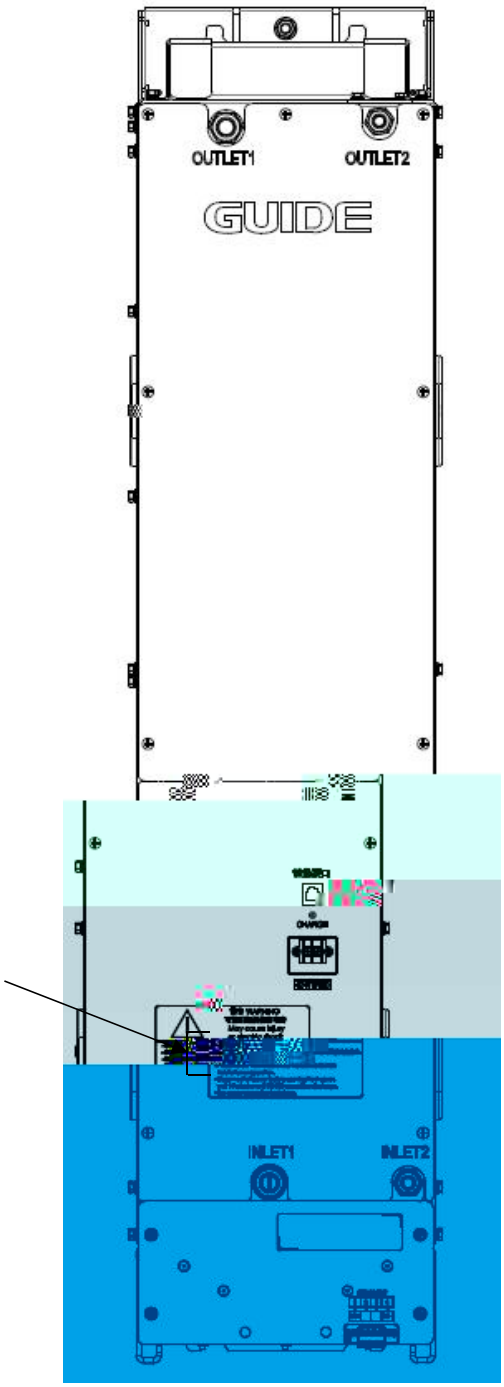




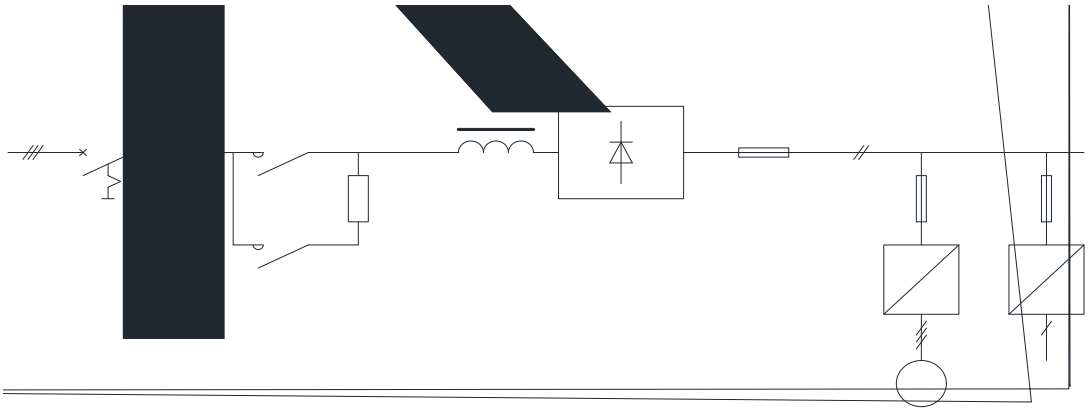





OUTLET1
OUTLET2
GUIDE

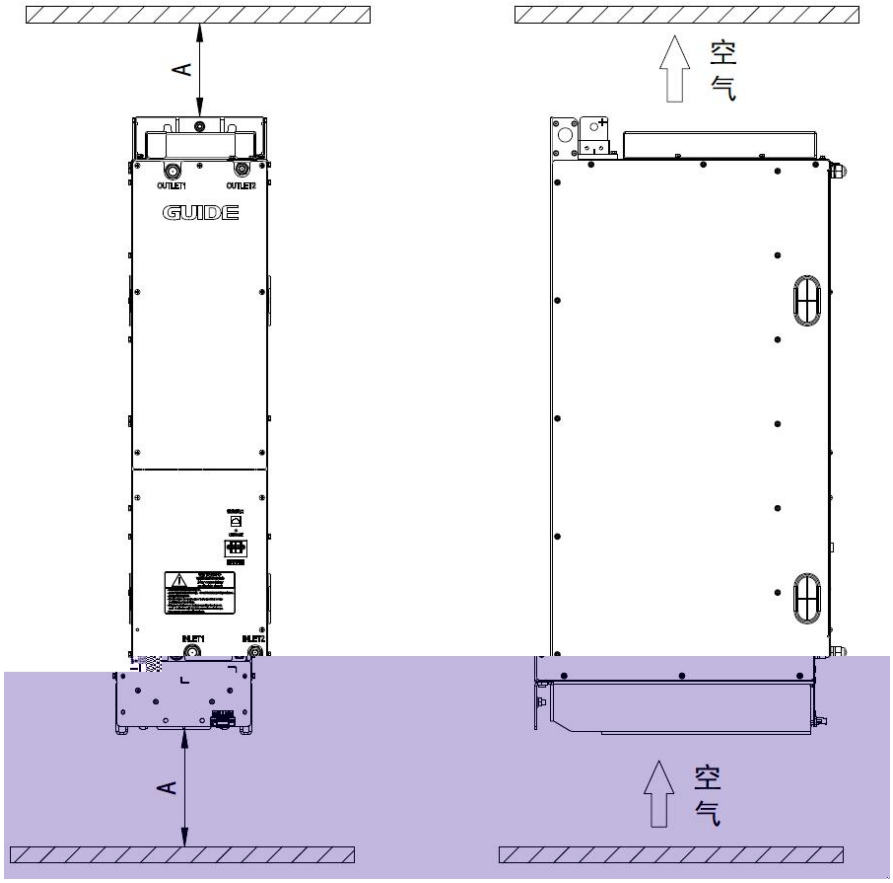

OUTLET1
OUTLET2
GUIDE
INLET1
INLET2


警告 WARNING
可能引起损伤和电击



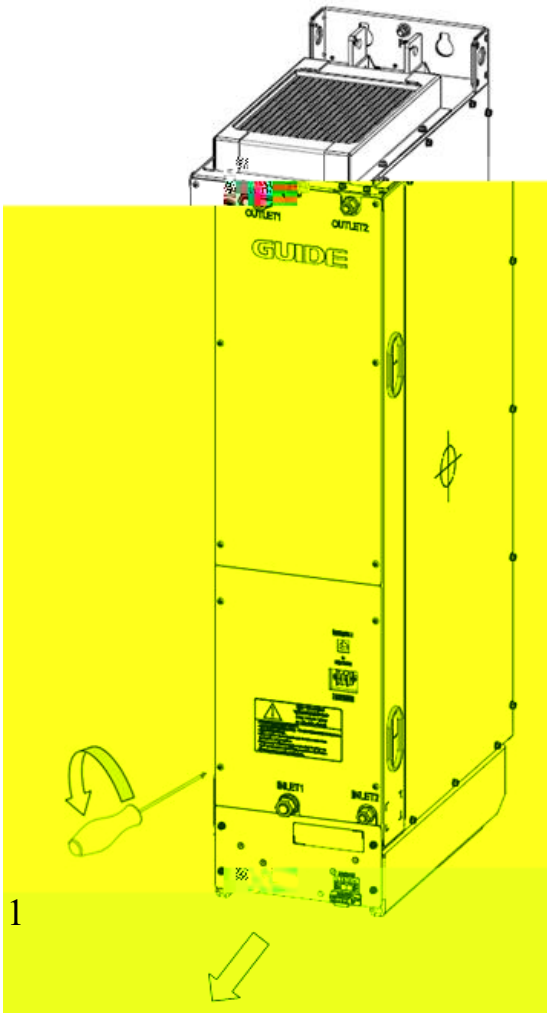





A
OUTLET1
OUTLET2
GUIDE
空
气
A
空
气

1

2



1

2

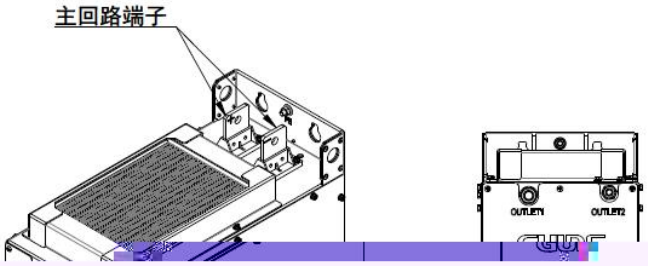
1

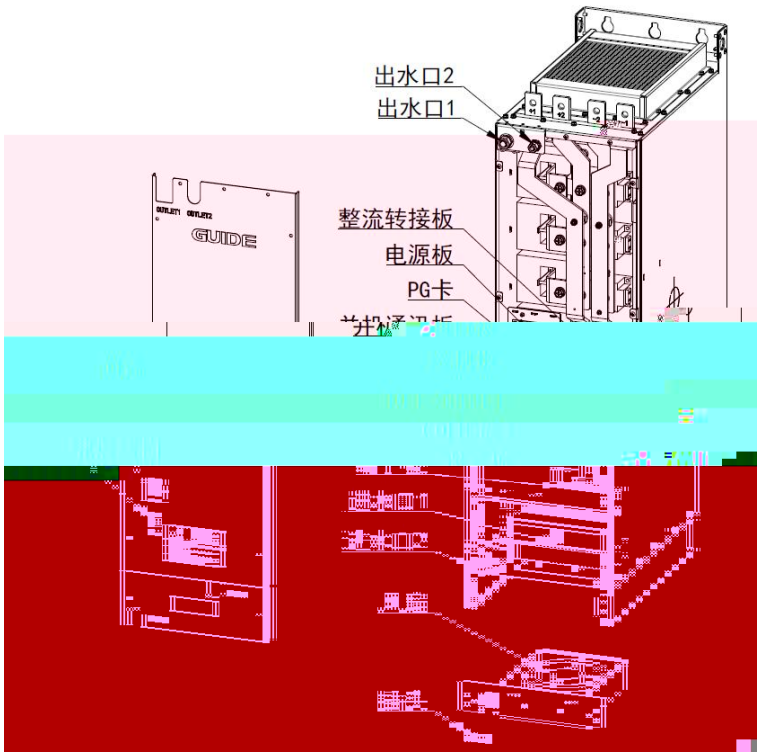
2

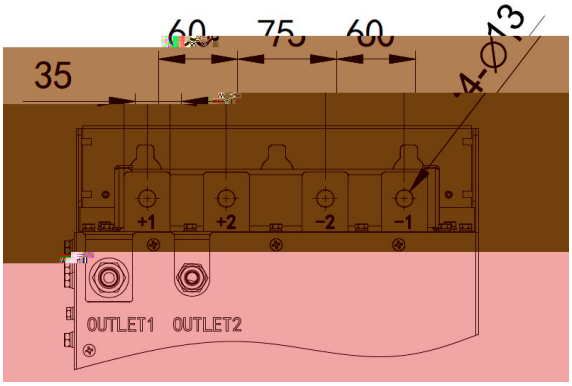
3

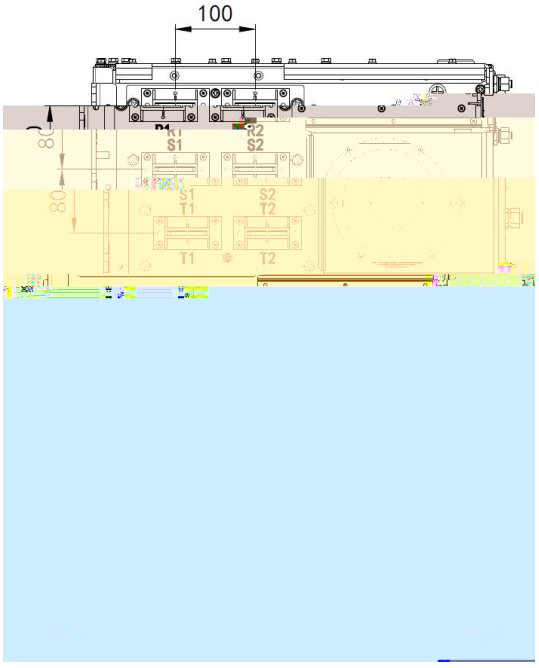
4

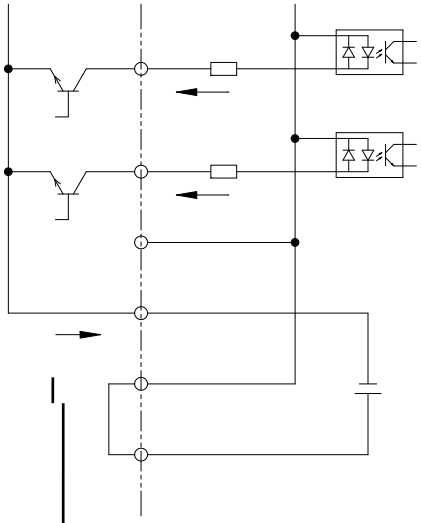
5

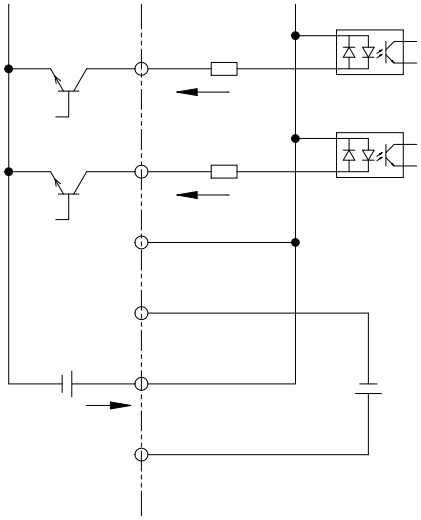


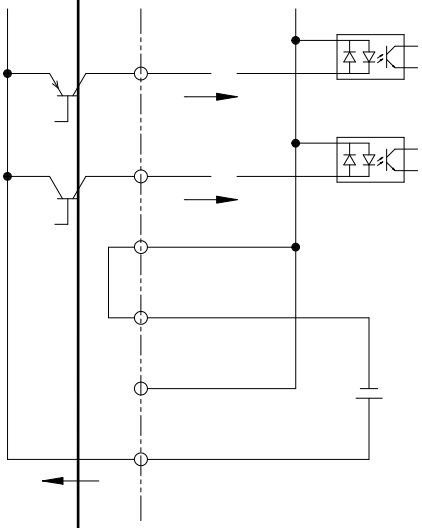

出水口2
出水口1
整流转接板
电源板
PG卡
GUIDE

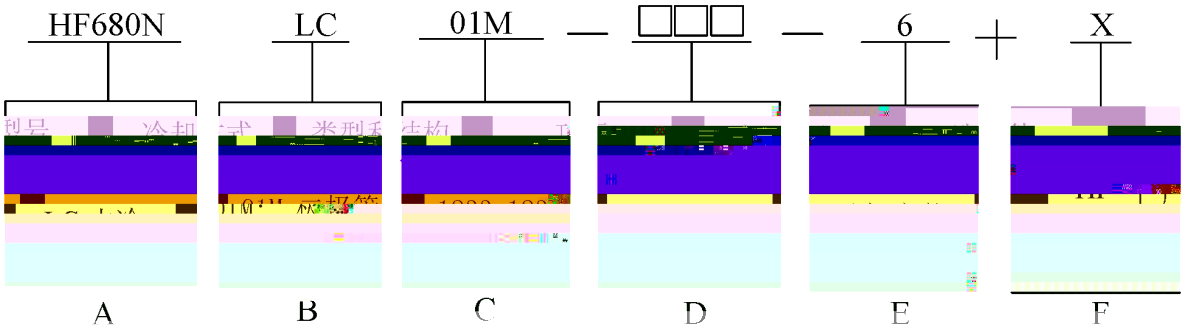

60
75
60
4-Ø13
35
+1
+2
-2
-1
OUTLET1
OUTLET2

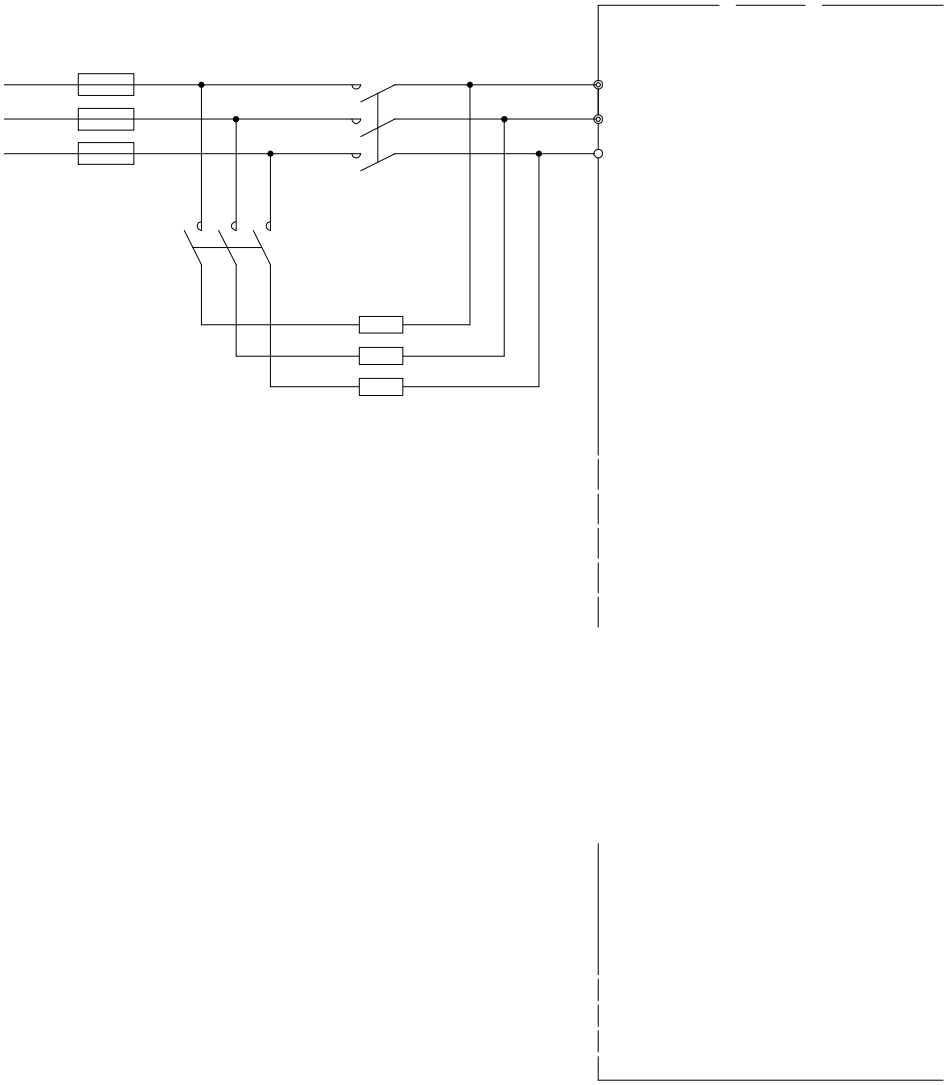

100
80
80
R1
R2
S1
S2
S1
S2
T1
T2
T1
T2

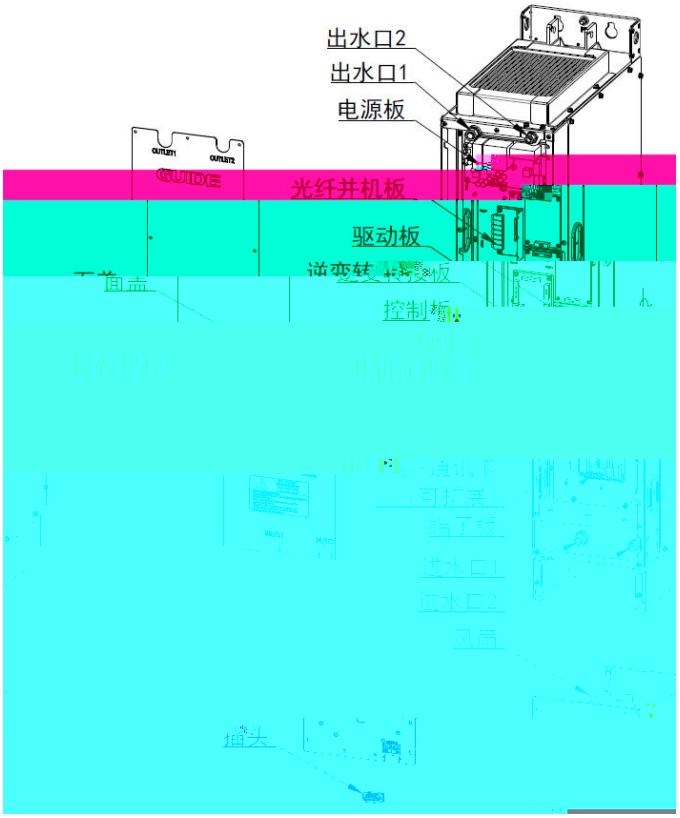


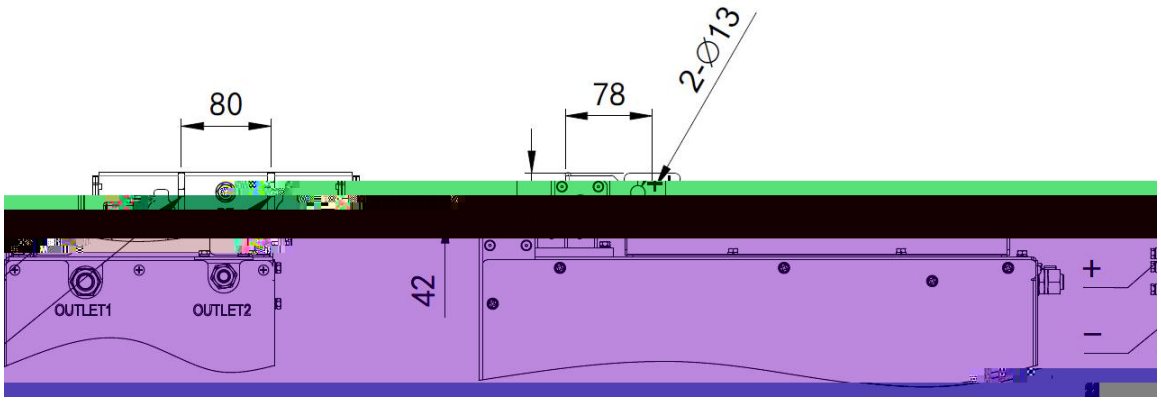


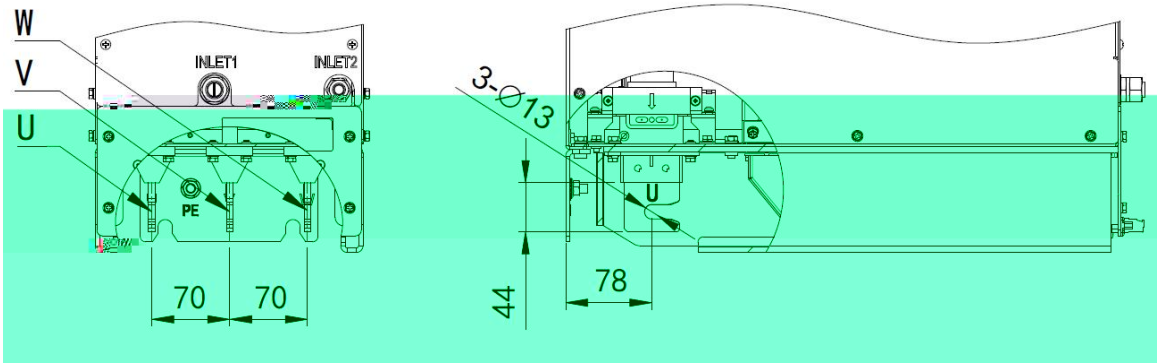


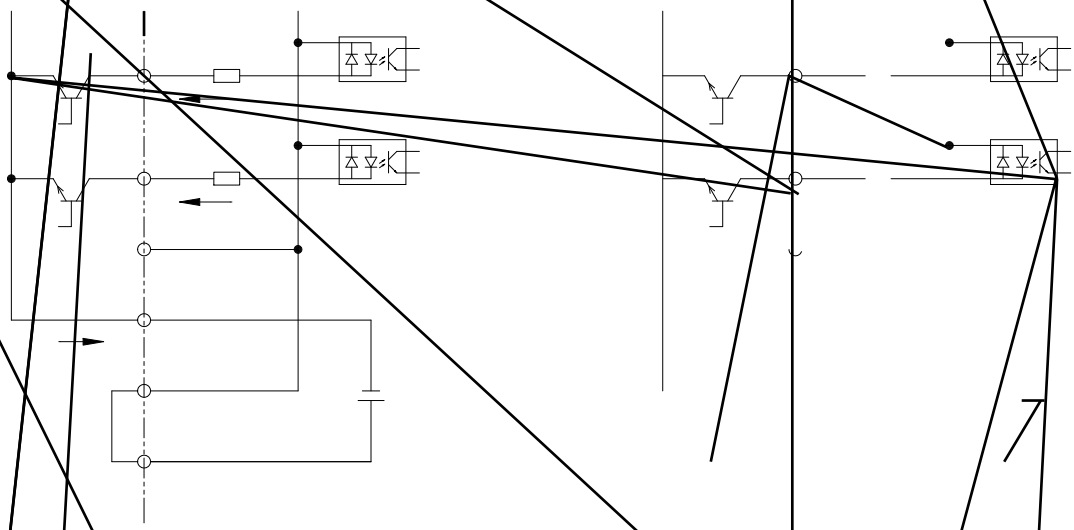

HF680N
LC
01M
□□□
6
X
A
B
C
D
E
F

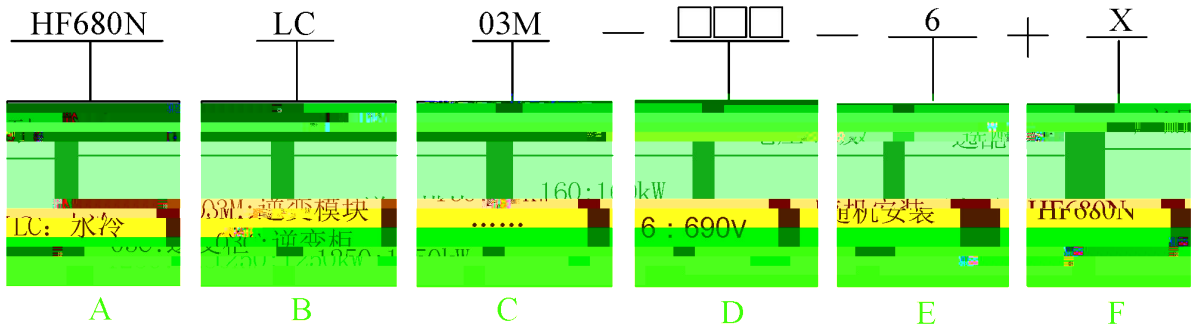


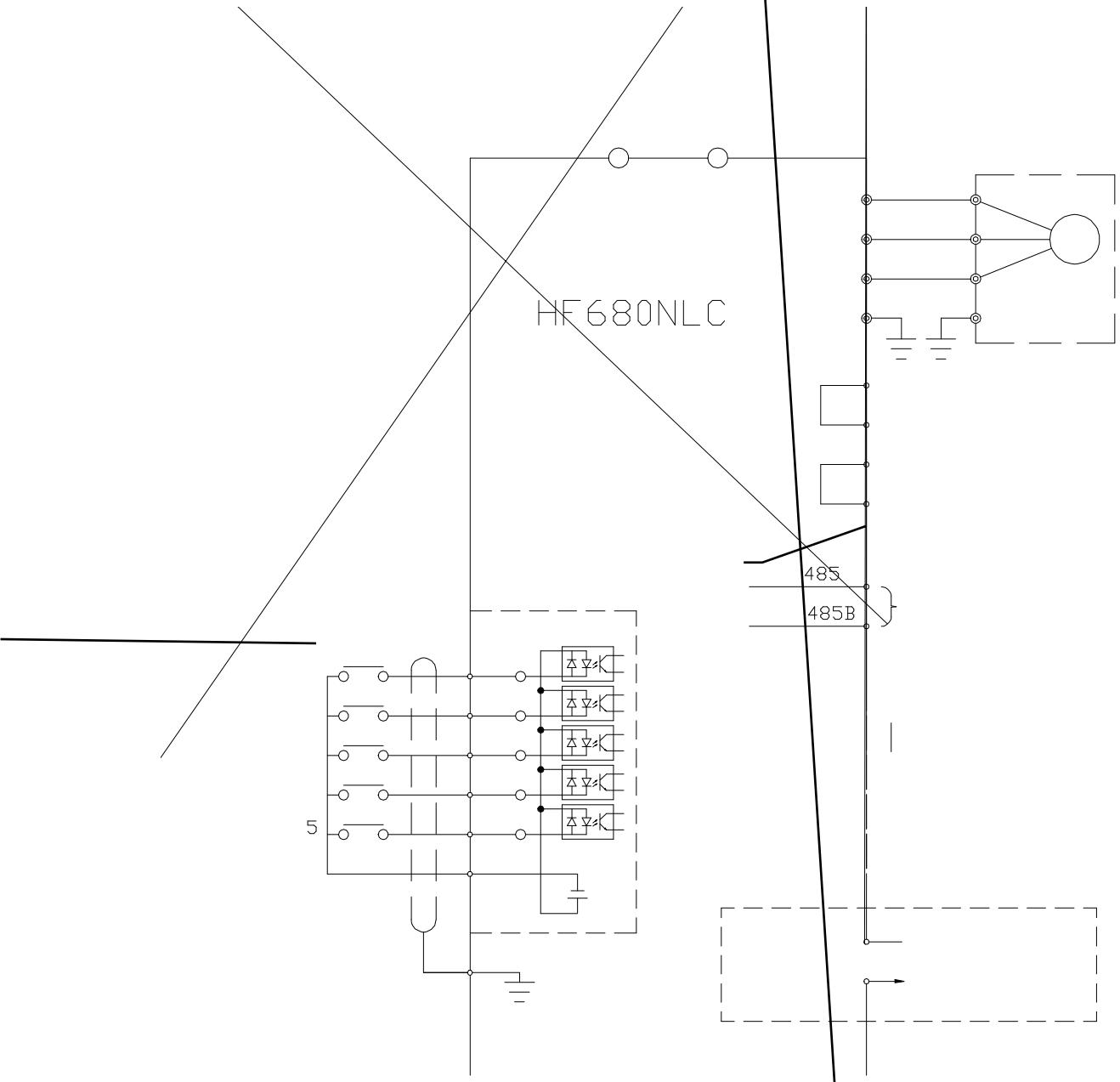

出水口2
出水口1
电源板
光纤并机板
驱动板
控制板
可扩展
端子板
进水口1
进水口2
风扇
插头

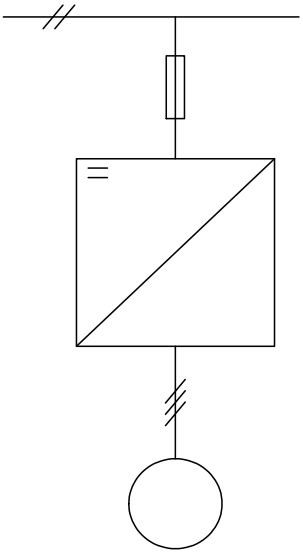

80
78
2-Ø13
OUTLET1
OUTLET2
42
+
−

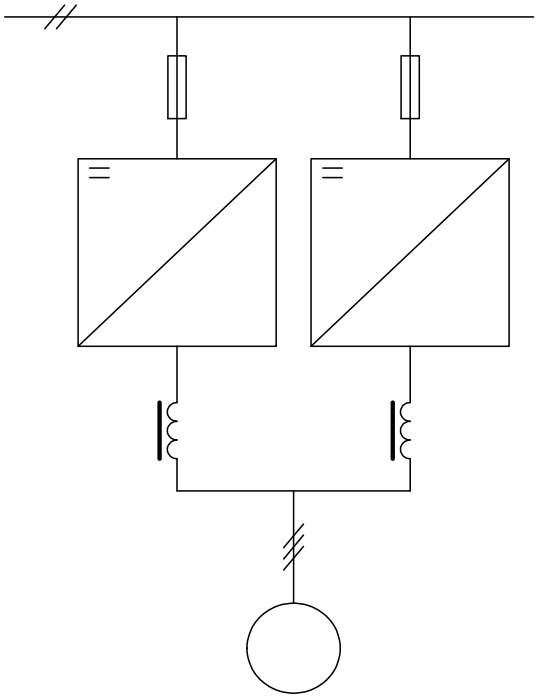

W
V
U
INLET1
INLET2
PE
70
70
3-Ø13
U
44
78

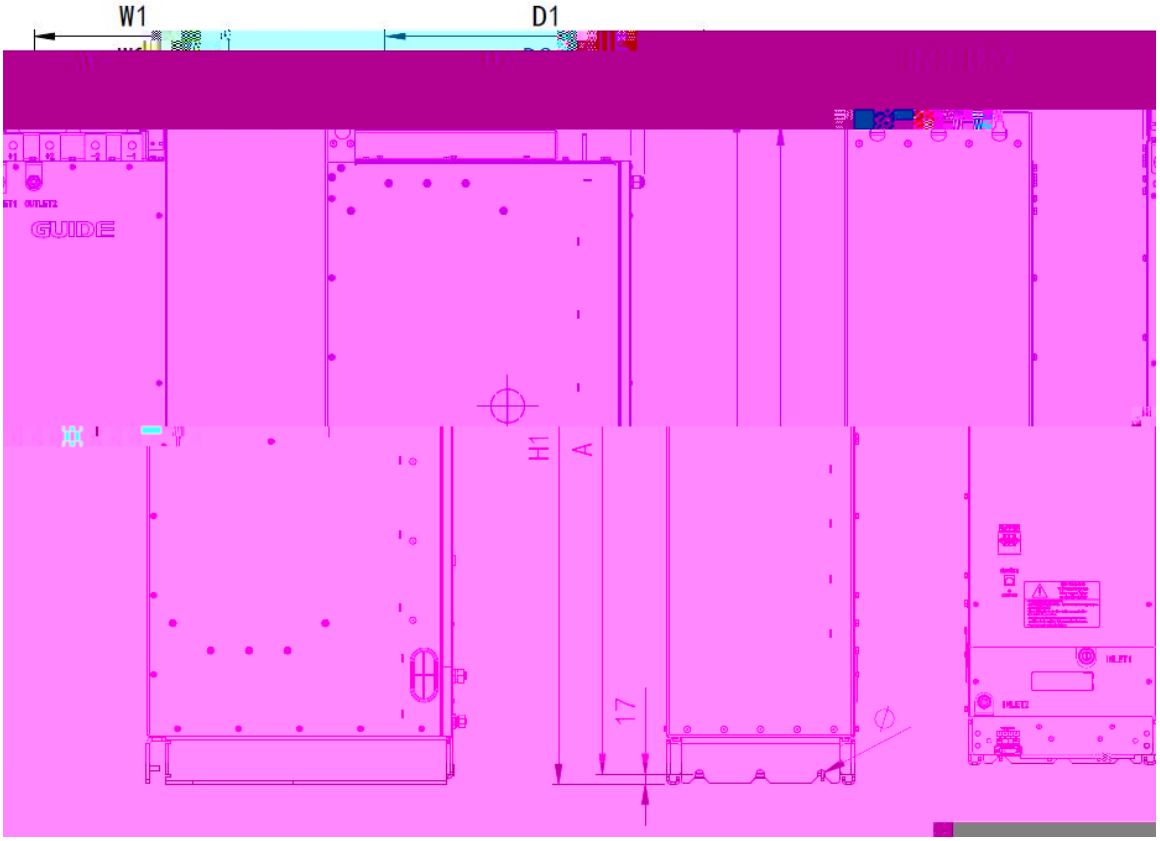


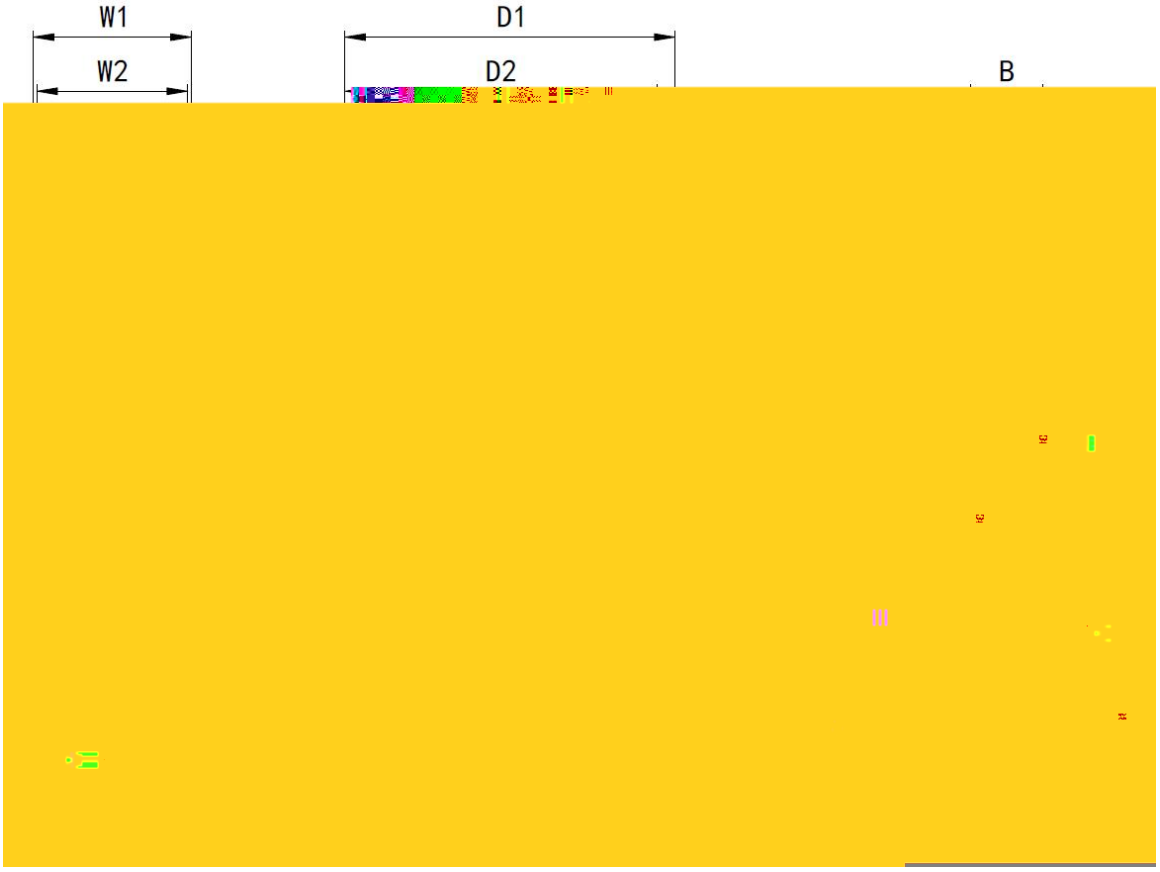

HF680N
LC
03M
□□□
6
X
LC：水冷
6：690V
HF680N
A
B
C
D
E
F

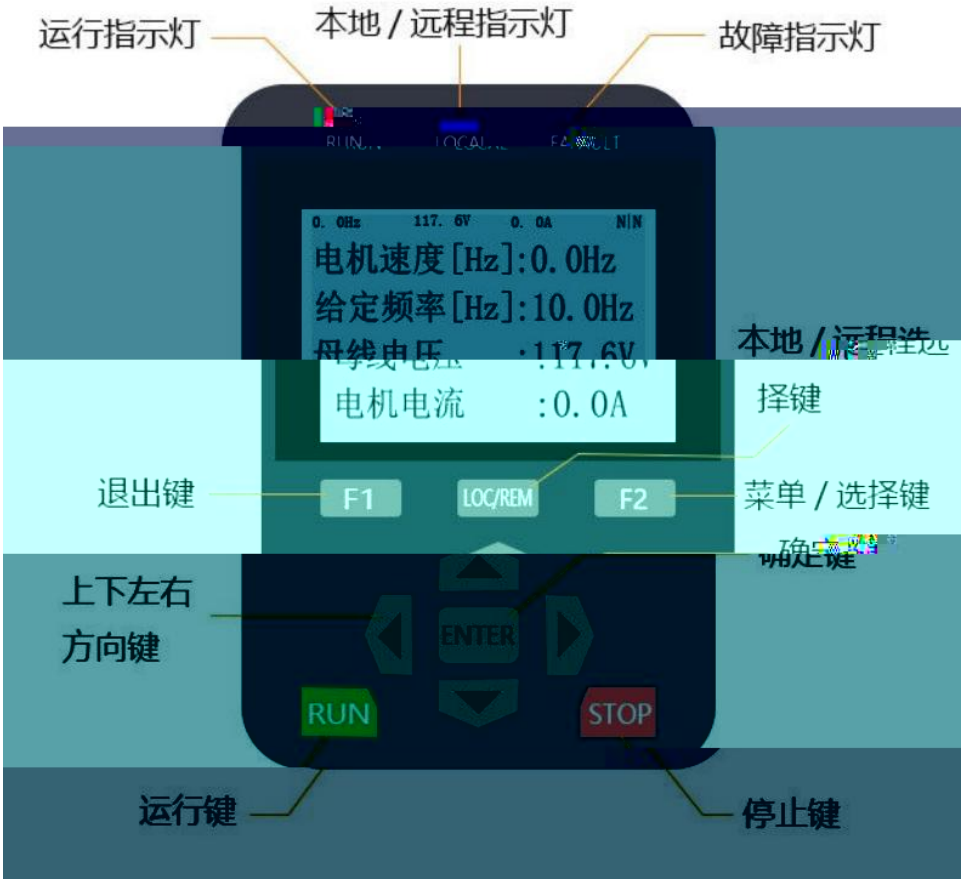

HF680NLC
485
485B
5





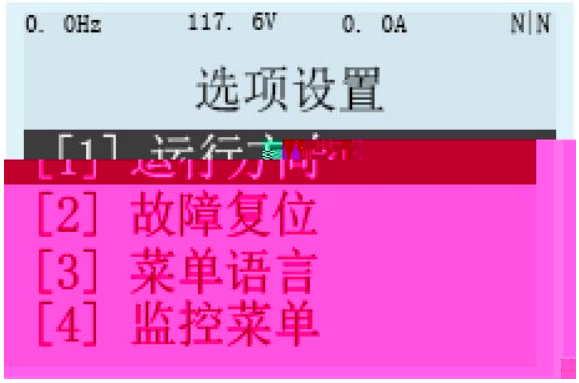

W1
D1
H1
A
17

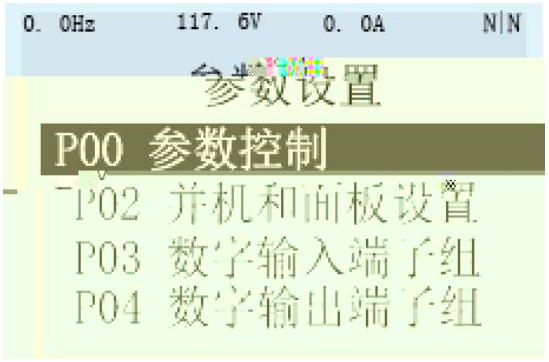

W1
W2
D1
D2
B


运行指示灯
本地 / 远程指示灯
故障指示灯
电机速度[Hz]:0.0Hz
给定频率[Hz]:10.0Hz
电机电流 :0.0A
本地 / 远程选
择键
退出键
F1
LOC/REM
F2
菜单 / 选择键
确定键
上下左右
方向键
ENTER
RUN
STOP
运行键
停止键

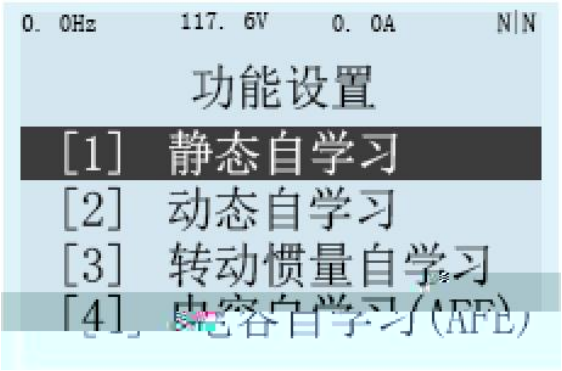

0. 0Hz
117. 6V
0. 0A
N|N

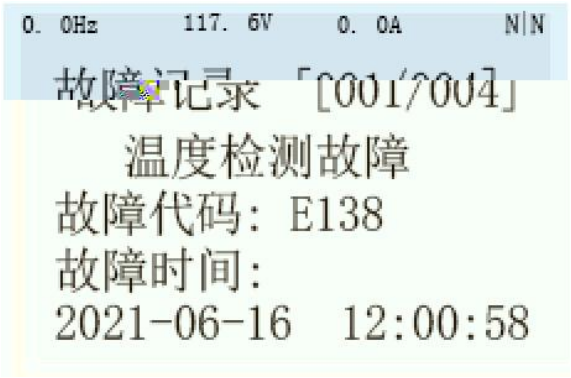

0. 0Hz
117. 6V
0. 0A
N|N
主 菜 单
[1] 选项设置
[2] 参数设置
[3] 设定参考值
[4] 功能设置

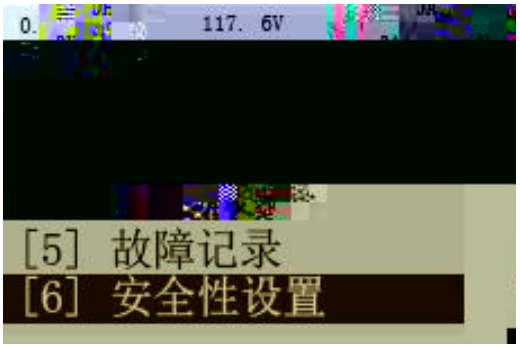

0. 0Hz
117. 6V
0. 0A
N|N
选项设置
[2] 故障复位
[3] 菜单语言
[4] 监控菜单

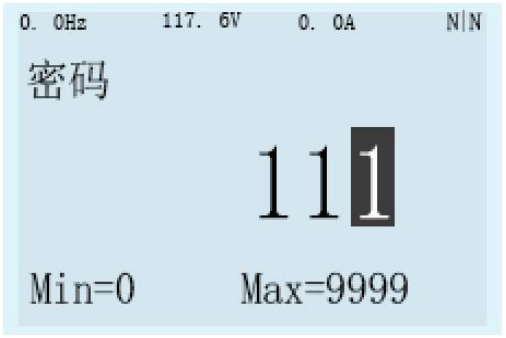

0. 0Hz
117. 6V
0. 0A
N|N
参数设置
P00 参数控制
P02 并机和面板设置
P03 数字输入端子组
P04 数字输出端子组

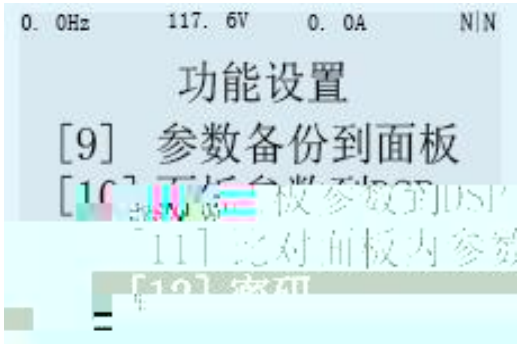

0. 0Hz
117. 6V
0. 0A
N|N
设定参考值
[1] 给定速度 [Hz]
[2] 给定速度 [%]
[3] 转矩设定 [%]
[4] 转矩限制值设定

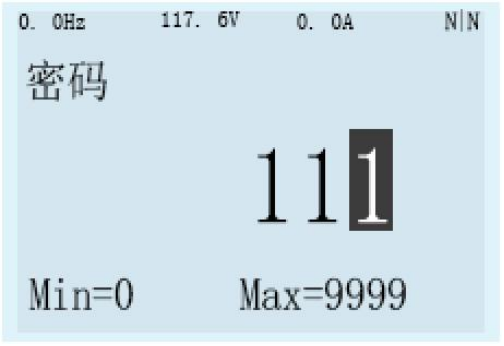

0. 0Hz
117. 6V
0. 0A
N|N
功能设置
[1] 静态自学习
[2] 动态自学习
[3] 转动惯量自学习
[4] 电容自学习(AFE)

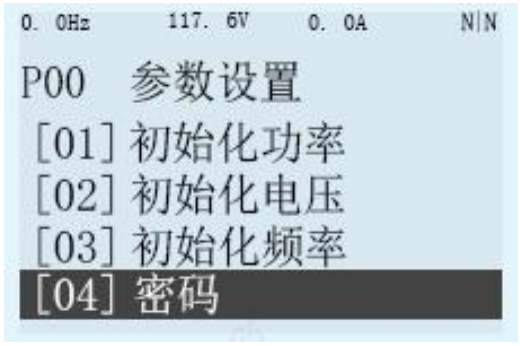

0. 0Hz 117. 6V 0. 0A N|N
故障记录 「001/004」
温度检测故障
故障代码: E138
故障时间:
2021-06-16 12:00:58

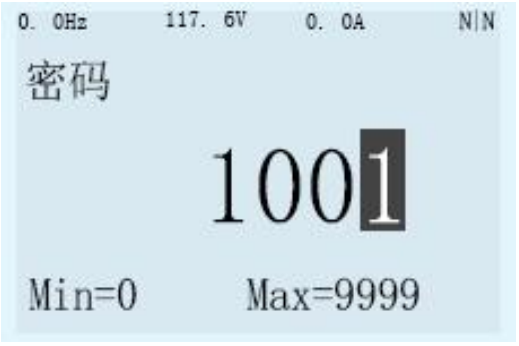

117. 6V
[5] 故障记录
[6] 安全性设置


0. 0Hz 117. 6V 0. 0A N|N
密码
111
Min=0 Max=9999


0. 0Hz 117. 6V 0. 0A N|N
功能设置
[9] 参数备份到面板


0. 0Hz 117. 6V 0. 0A N|N
密码
111
Min=0 Max=9999


0. 0Hz 117. 6V 0. 0A N|N
P00 参数设置
[01] 初始化功率
[02] 初始化电压
[03] 初始化频率
[04] 密码


0. 0Hz 117. 6V 0. 0A N|N
密码
1001
Min=0 Max=9999

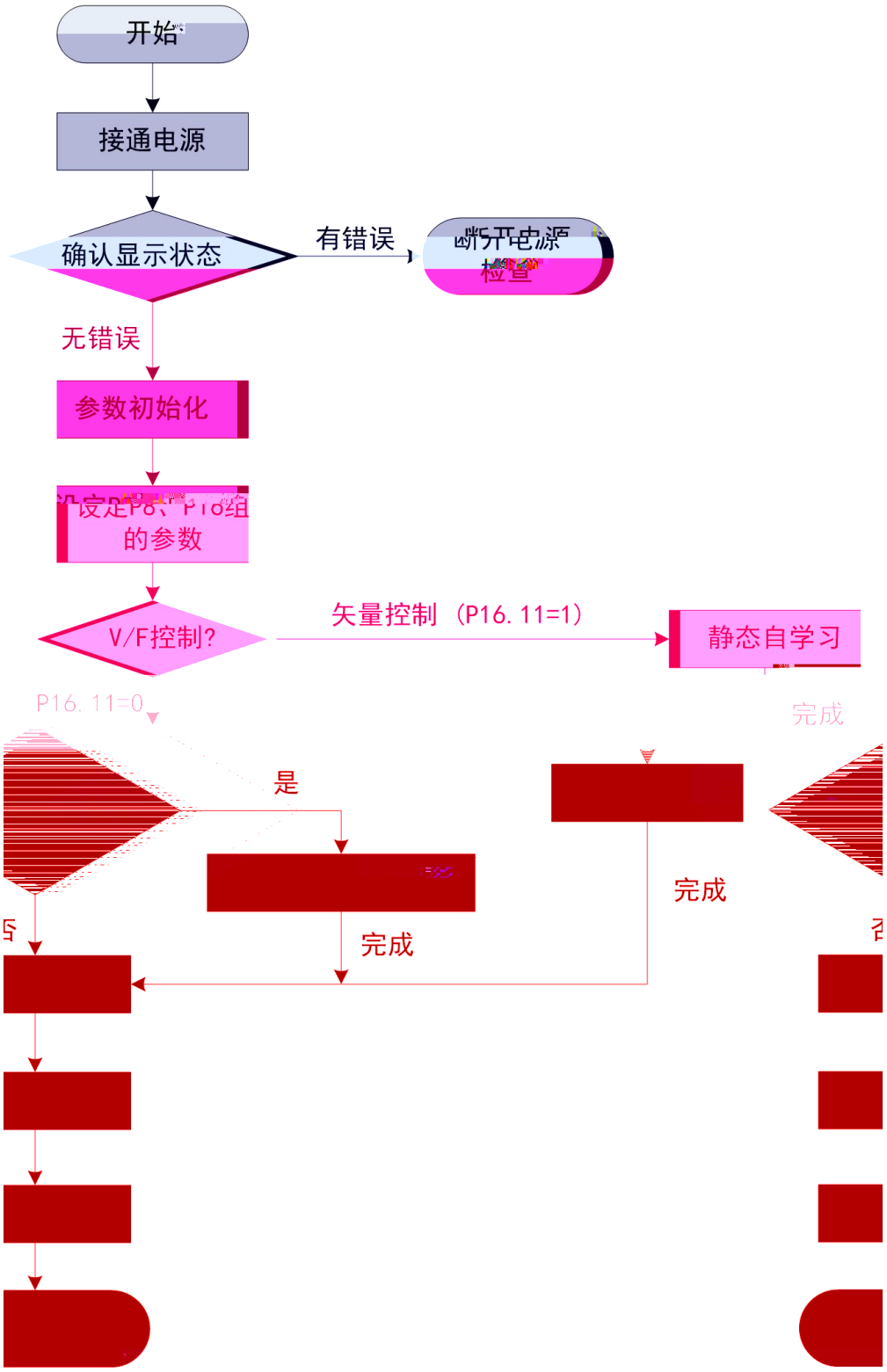
	参数	名称	值	单位
	100.15	DO 功能本地测试 1	1	
	100.16	DO 功能本地测试 2	0	
	100.17	DO 功能本地测试 3	0	

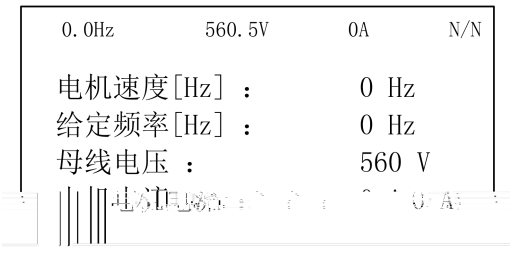


参数	名称	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1
101.5	数字量输入端子 [01 ~ 16]																
101.6	数字量输出端子 [01 ~ 16]																

运行

停止


开始
接通电源
确认显示状态
有错误
断开电源
检查
无错误
参数初始化
设定P8、P10组
的参数
V/F控制?
矢量控制（P16. 11=1）
静态自学习
P16. 11=0
是
完成
完成
完成


0.0Hz
560.5V
0A
N/N
电机速度[Hz]：
0 Hz
给定频率[Hz]：
0 Hz
母线电压 ：
560 V

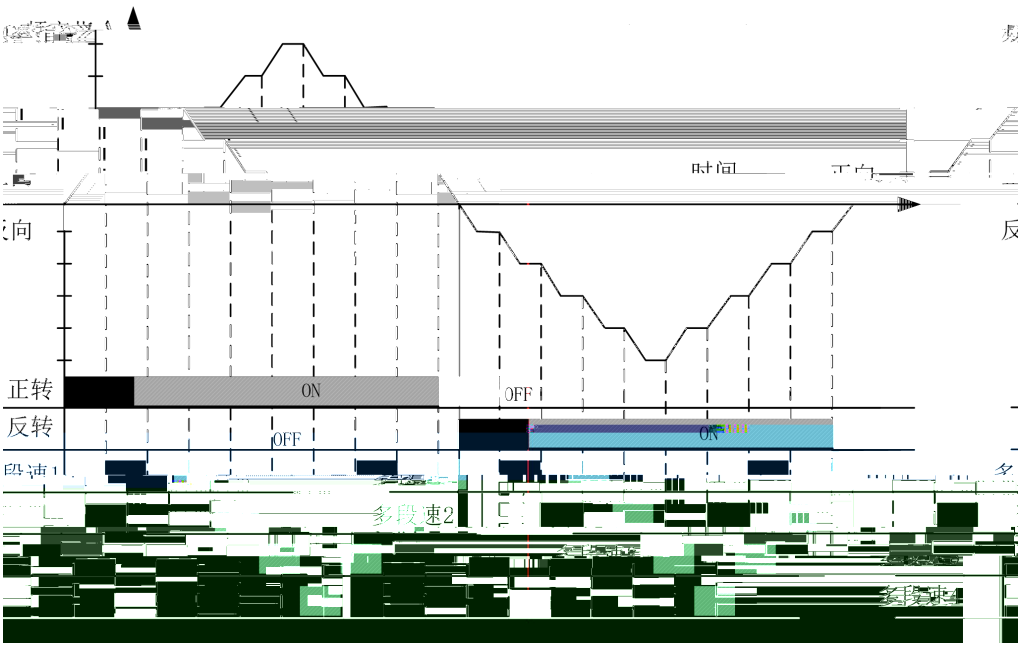

0.0Hz
300V
0A
W/E
故障 E:[105] !!!
欠压

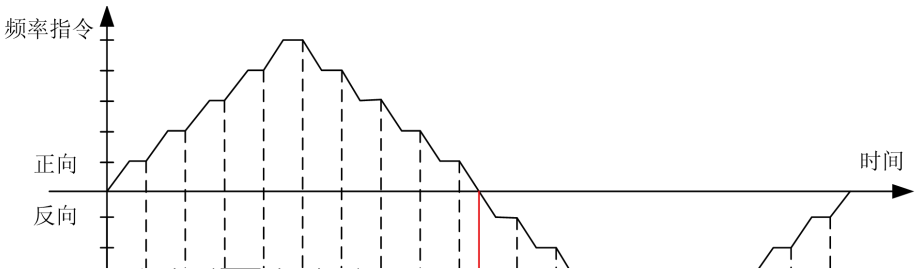
•ВХВс ВОПЕЦ„ В„ ¸

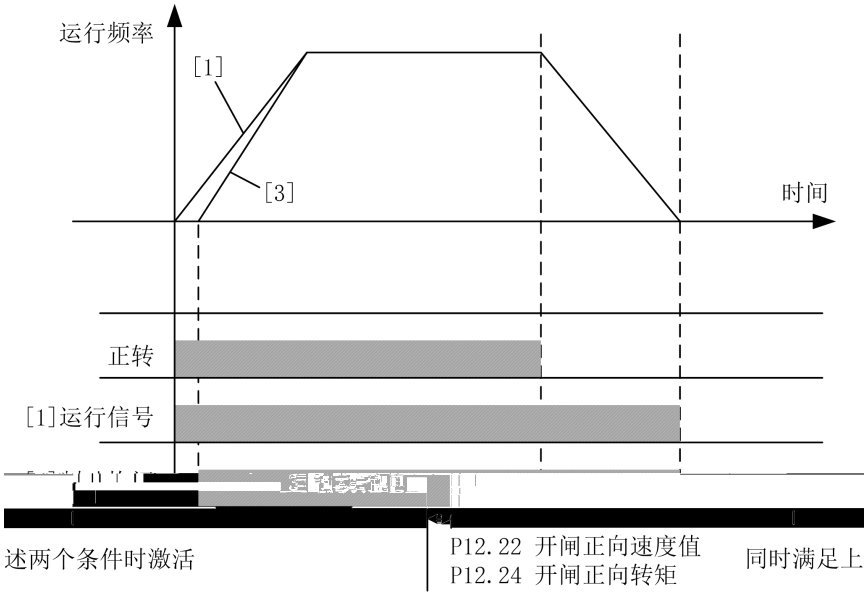
[redacted]

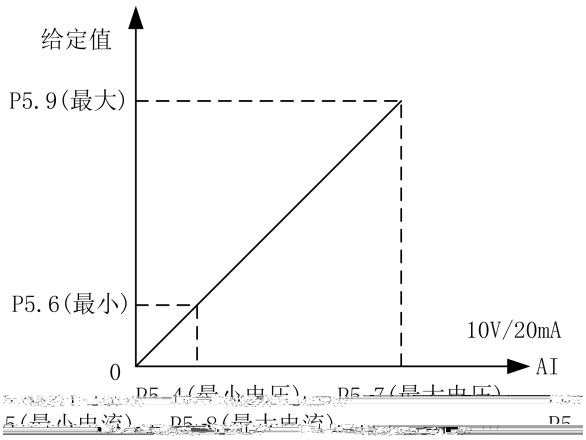


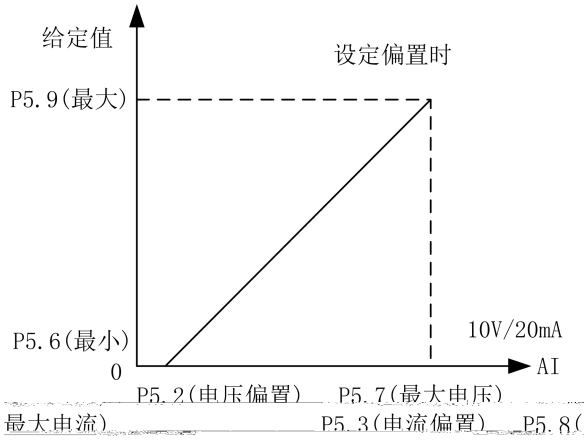
3 ‡ P „Dhw

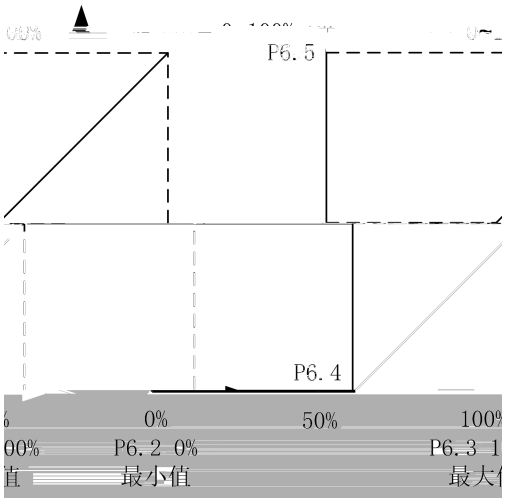

时间
正转
ON
OFF
反转
OFF
ON
多段速2

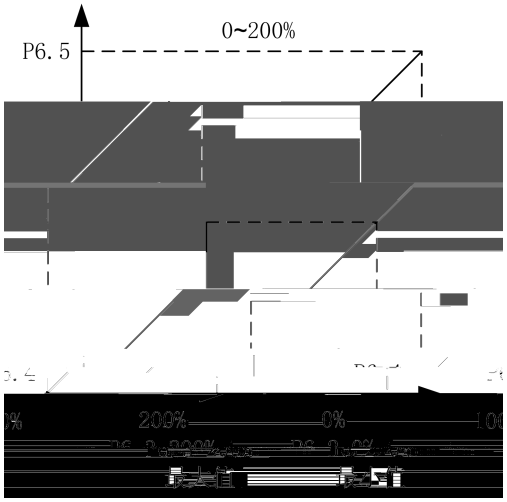

频率指令
正向
反向
时间

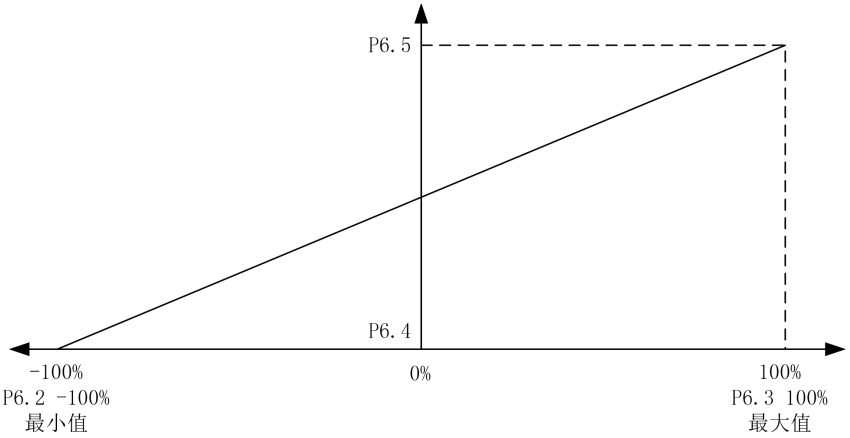

运行频率
[1]
[3]
时间
正转
[1]运行信号
述两个条件时激活
P12.22 开闸正向速度值
P12.24 开闸正向转矩
同时满足上


给定值
P5.9(最大)
P5.6(最小)
10V/20mA
0
AI


给定值
设定偏置时
P5.9(最大)
P5.6(最小)
10V/20mA
0
AI
P5.2(电压偏置)
P5.7(最大电压)
最大电流)
P5.3(电流偏置)
P5.8(


P6.5
P6.4
0%
50%
P6.2 0%
最小值


0~200%
P6.5
200%
0%


P6.5
P6.4
-100%
P6.2 -100%
最小值
0%
100%
P6.3 100%
最大值

$$I_a + I_b + I_c$$

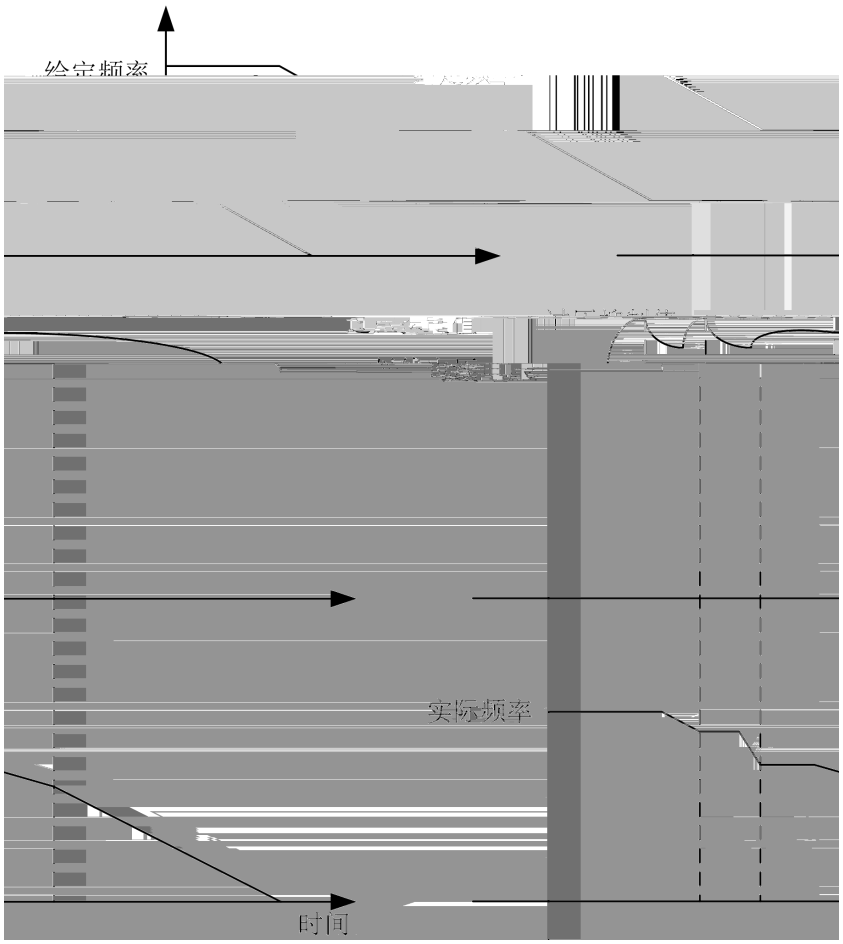
$$\frac{(I_a + I_b + I_c)}{3} > P7.8 \quad P16.4 \quad 1.414$$

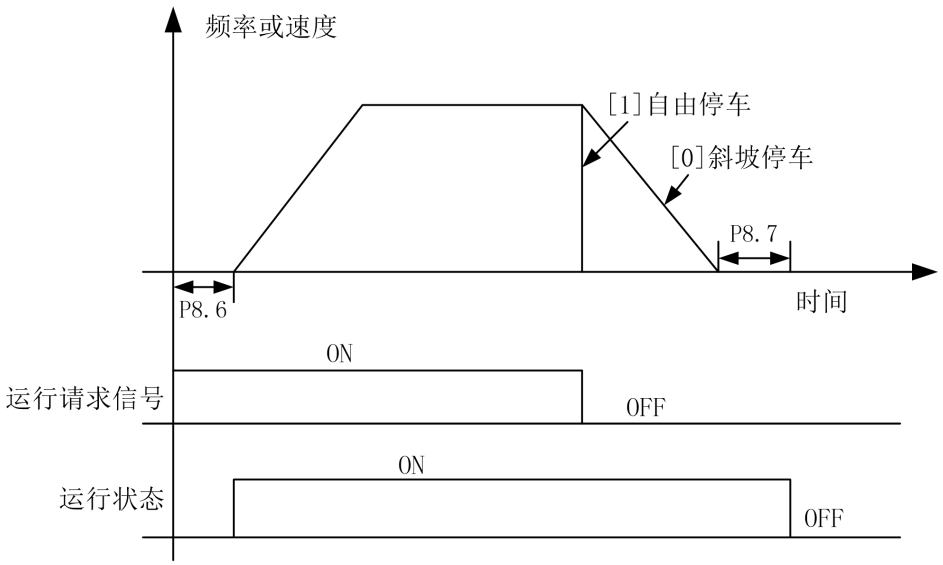
3

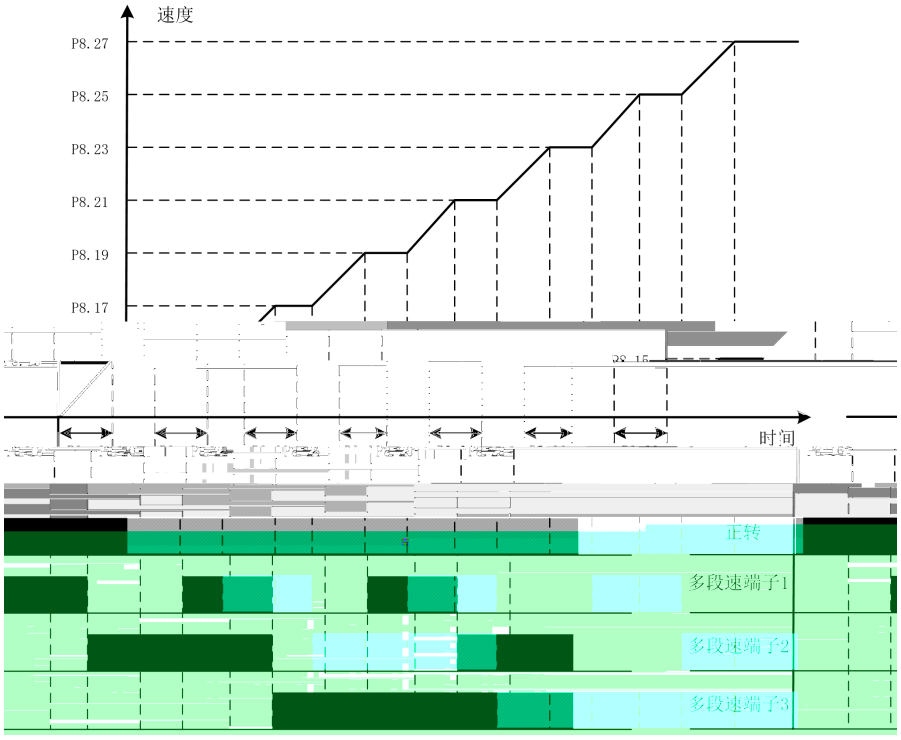
$$1.075 \quad \sqrt{2} \quad 16.0 + 20 + \quad 7.65$$

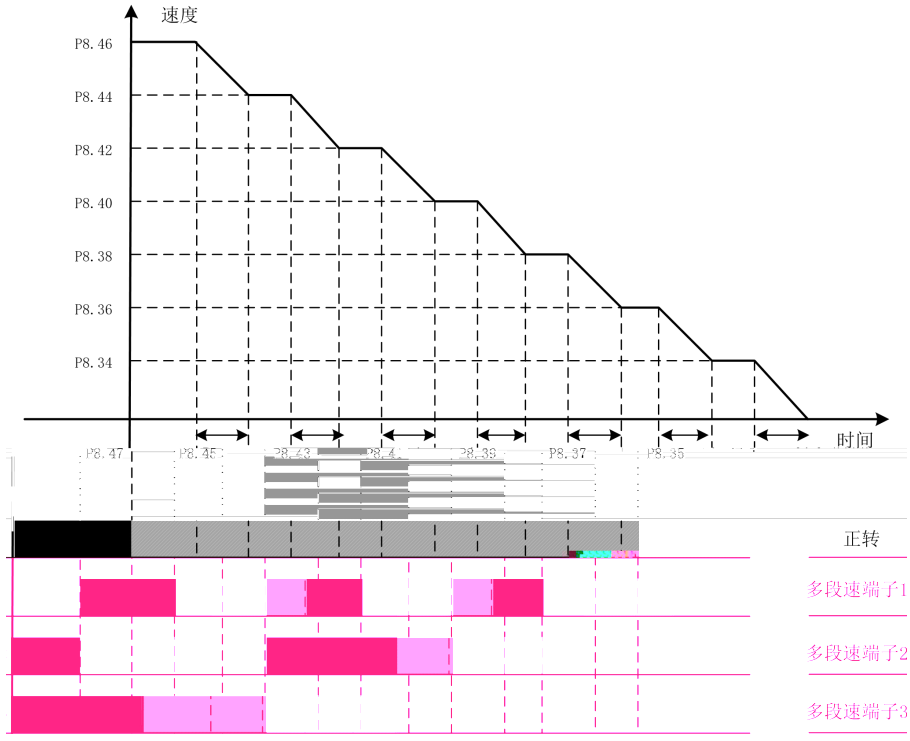
$$1.075 \quad \sqrt{2} \quad 16.0 + 20 + \quad 7.66$$

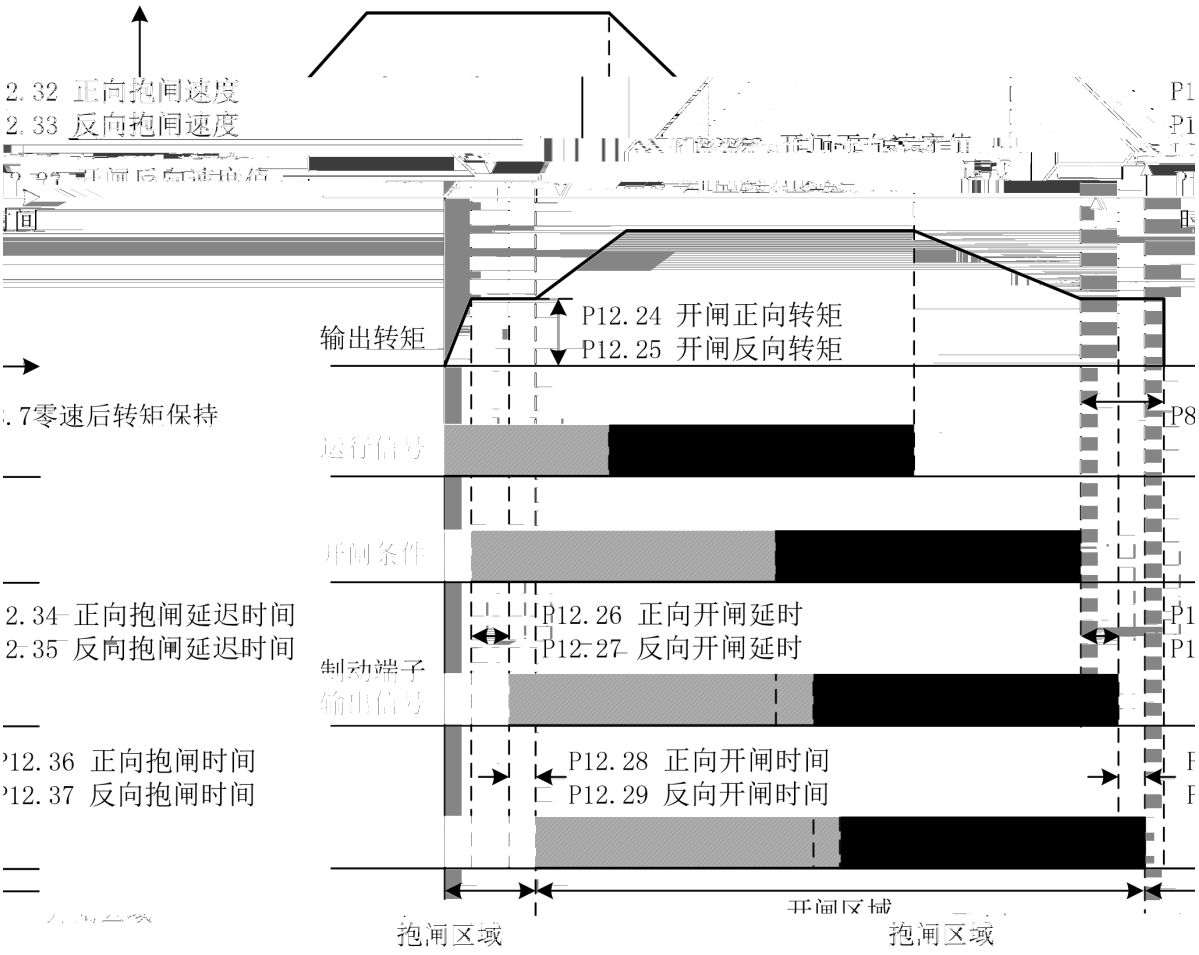
$$1.1 \quad \sqrt{2} \quad 16.0 + 20 + \quad 7.70$$



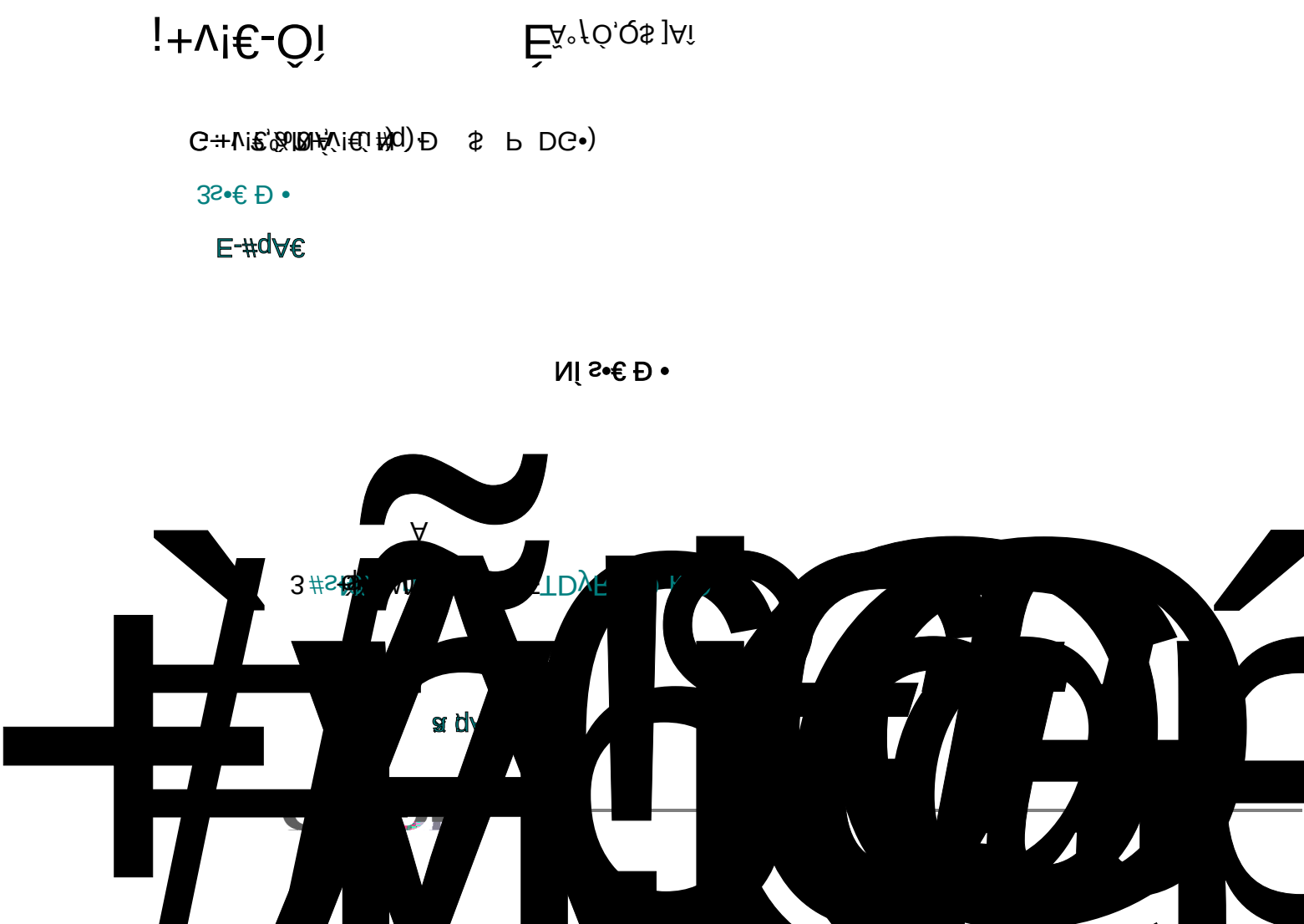

频率或速度
[1]自由停车
[0]斜坡停车
P8.7
P8.6
时间
ON
运行请求信号
OFF
ON
运行状态
OFF

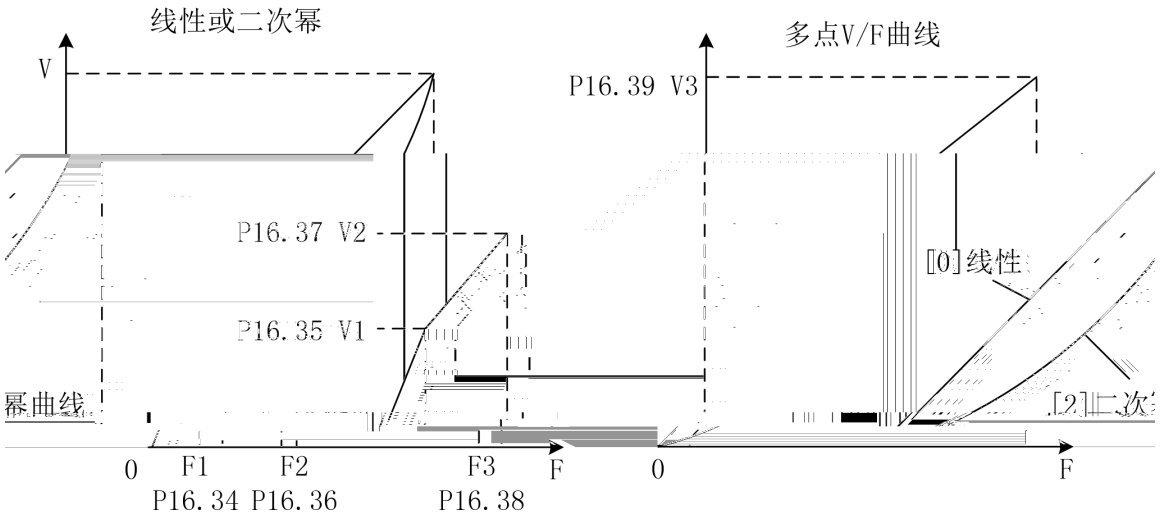

速度
P8.27
P8.25
P8.23
P8.21
P8.19
P8.17
时间
正转
多段速端子1
多段速端子2
多段速端子3

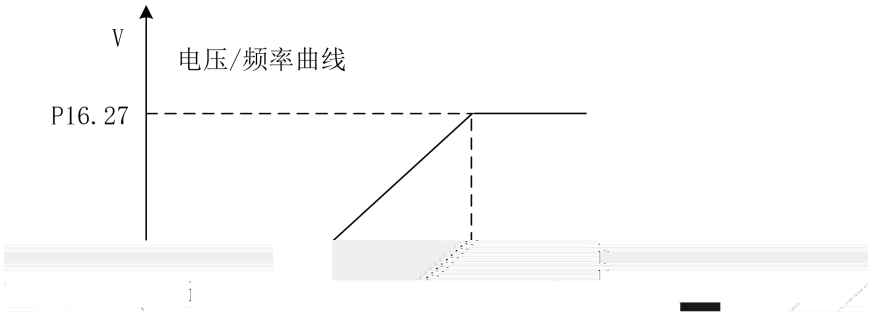

速度
P8.46
P8.44
P8.42
P8.40
P8.38
P8.36
P8.34
时间
正转
多段速端子1
多段速端子2
多段速端子3

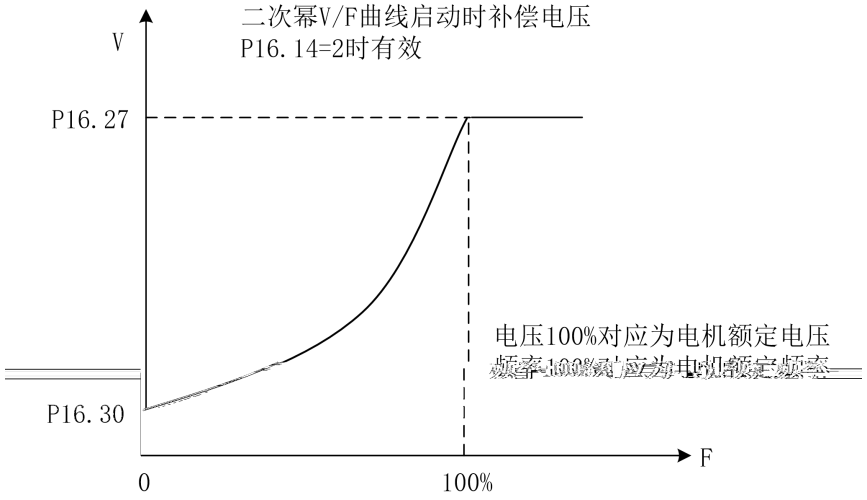

2.32 正向抱闸速度
2.33 反向抱闸速度
输出转矩
P12.24 开闸正向转矩
P12.25 开闸反向转矩
.7零速后转矩保持
运行信号
开闸条件
2.34 正向抱闸延迟时间
2.35 反向抱闸延迟时间
P12.26 正向开闸延时
P12.27 反向开闸延时
制动端子
输出信号
P12.36 正向抱闸时间
P12.37 反向抱闸时间
P12.28 正向开闸时间
P12.29 反向开闸时间
抱闸区域
抱闸区域

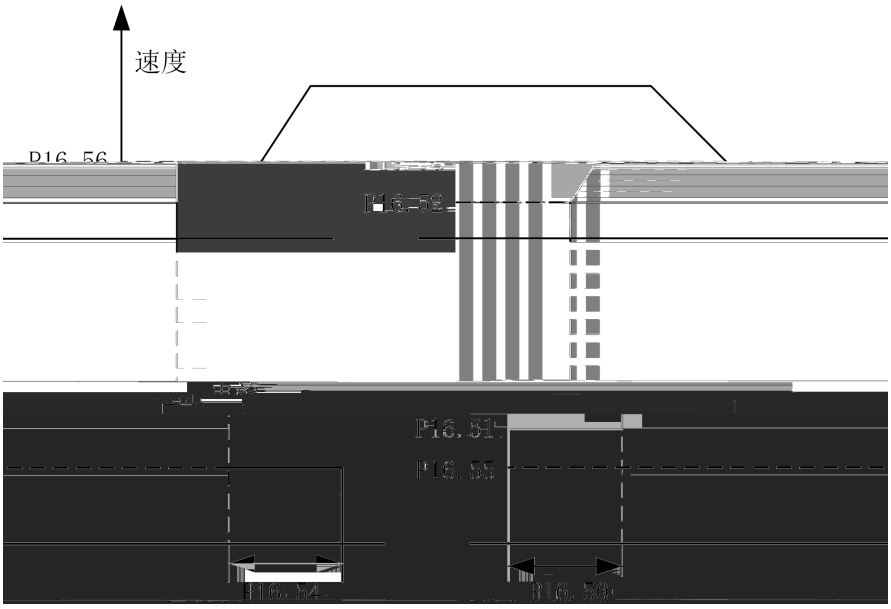
G#ENÁ· ,´ 5j ñ T Cyl

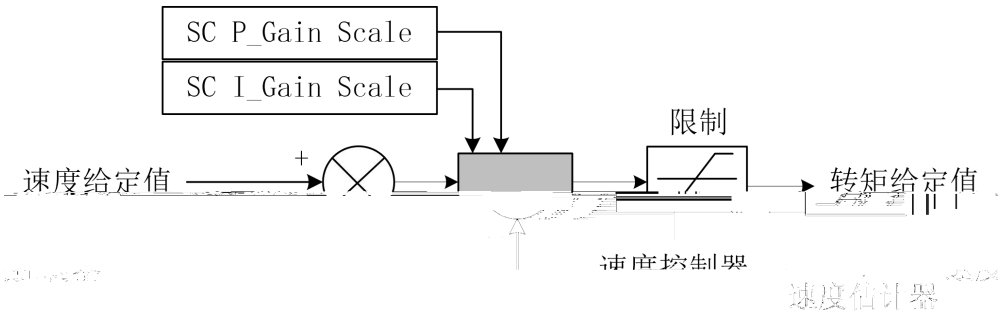



线性或二次幂
V
P16.37 V2
P16.35 V1
幂曲线
0
F1
F2
F3
F
P16.34 P16.36
P16.38
多点V/F曲线
P16.39 V3
[0]线性
[2]二次
0
F


V
电压/频率曲线
P16.27


二次幂V/F曲线启动时补偿电压
P16.14=2时有效
V
P16.27
电压100%对应为电机额定电压
频率100%对应为电机额定频率
P16.30
0
100%
F


速度
P16.56
P16.52
P16.51
P16.55
P16.54
P16.50


SC P_Gain Scale
SC I_Gain Scale
限制
+
速度给定值
转矩给定值
速度控制器
速度估计器

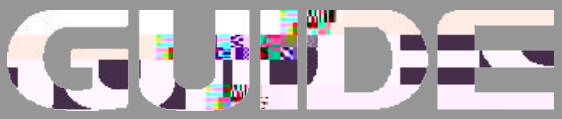




HF680 LC

690 160 1935

1.07



G IDE C .,L

GDHF680 LC-D C- M- E 1.07
2024.10