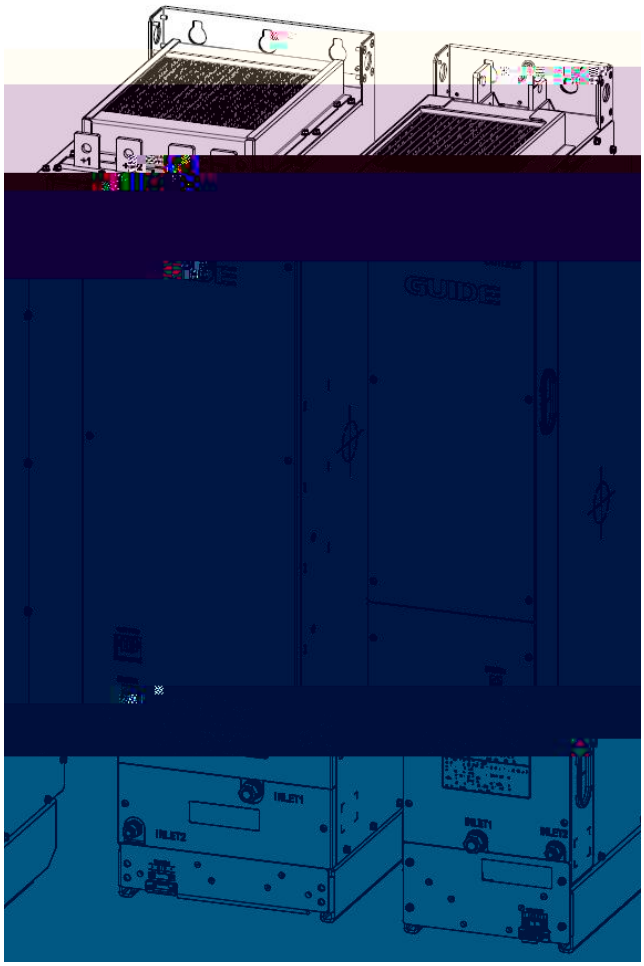
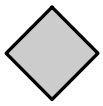
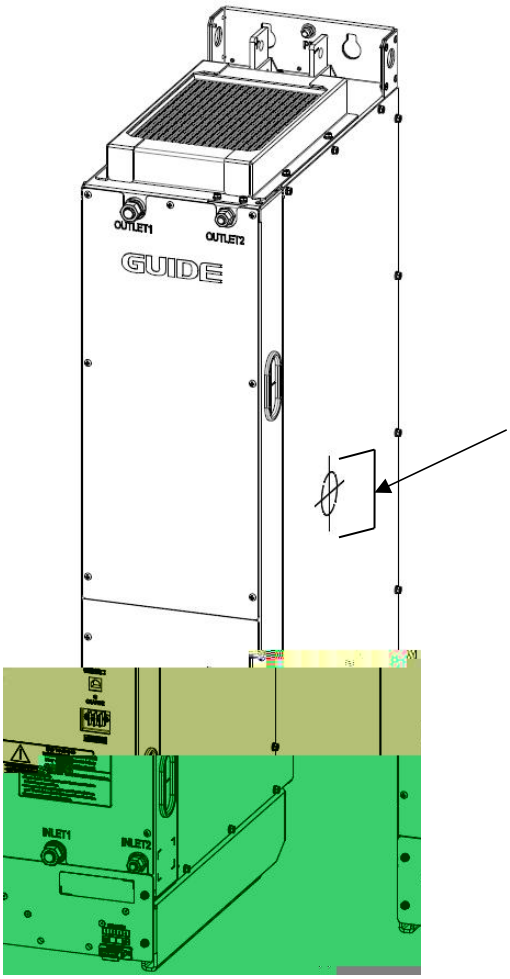

GUIDE
INLET1
INLET2

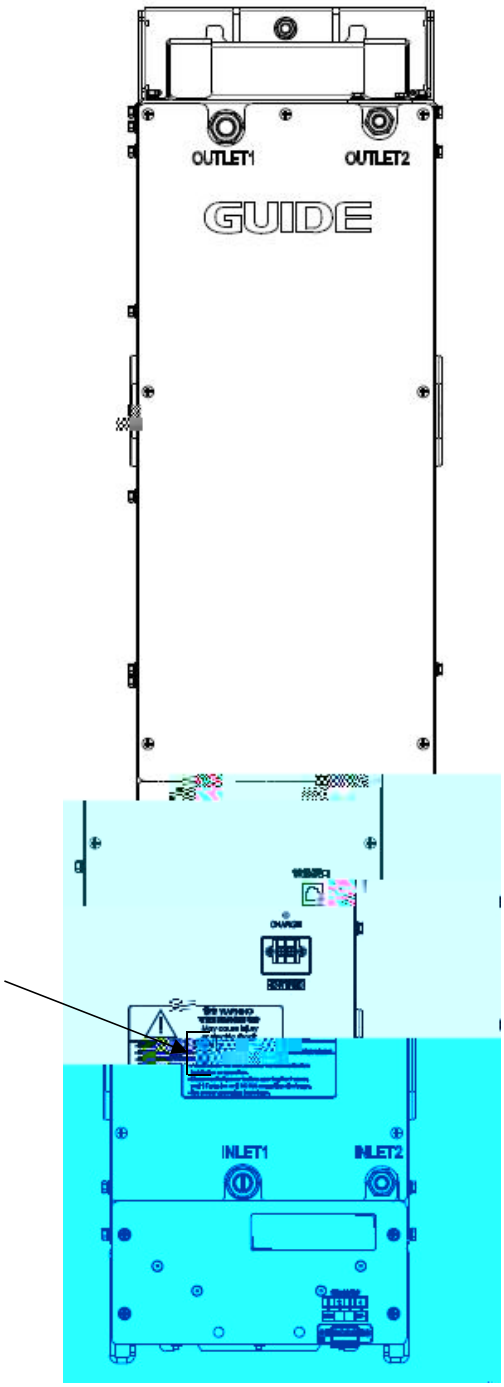




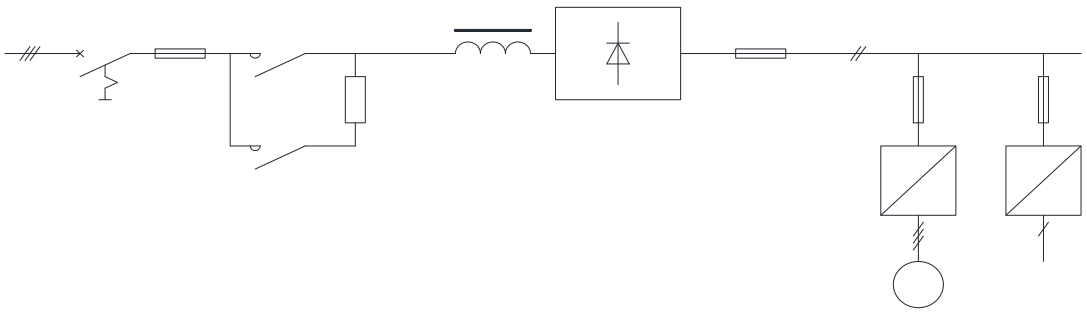





OUTLET1
OUTLET2
GUIDE
INLET1
INLET2

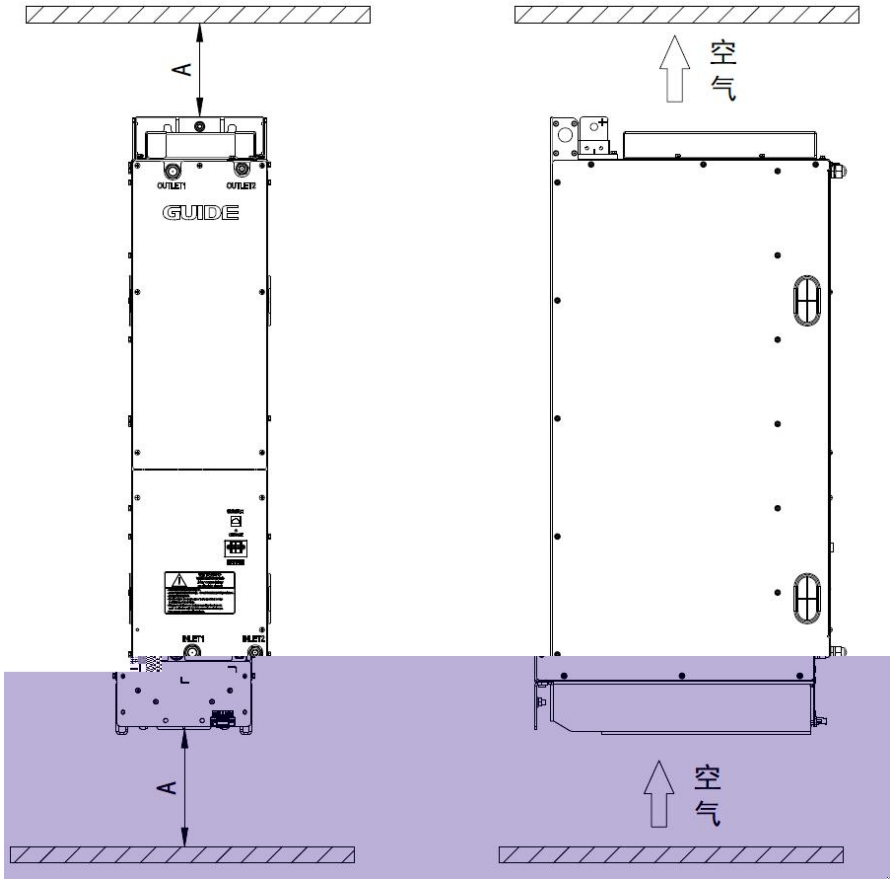

OUTLET1
OUTLET2
GUIDE
INLET1
INLET2


警告 WARNING
可能引起损伤和电击
使用正确的接地方法。
Please follow the instructions in the manual before installation or operation.



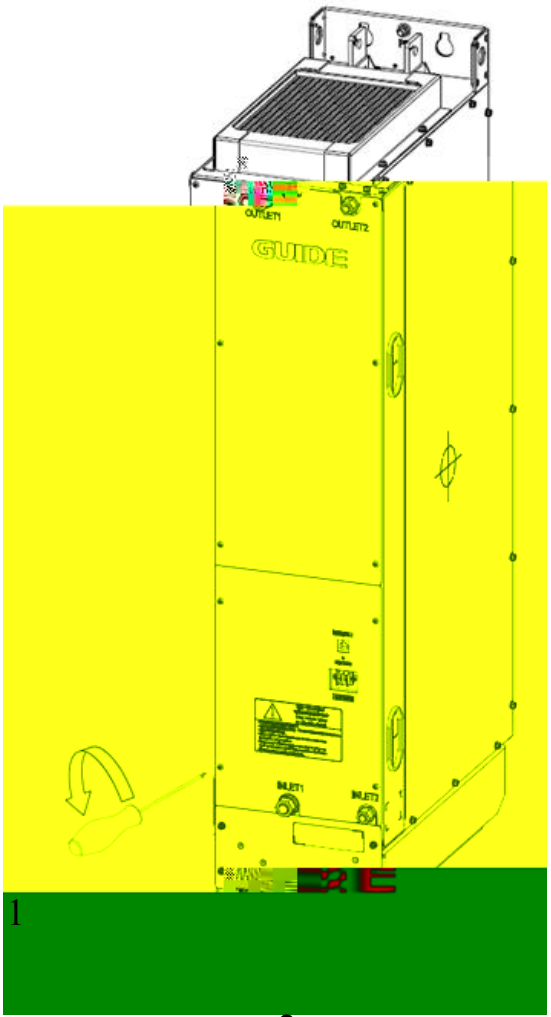





A
OUTLET1
OUTLET2
GUIDE
空
气
A
空
气

1

2



1

2

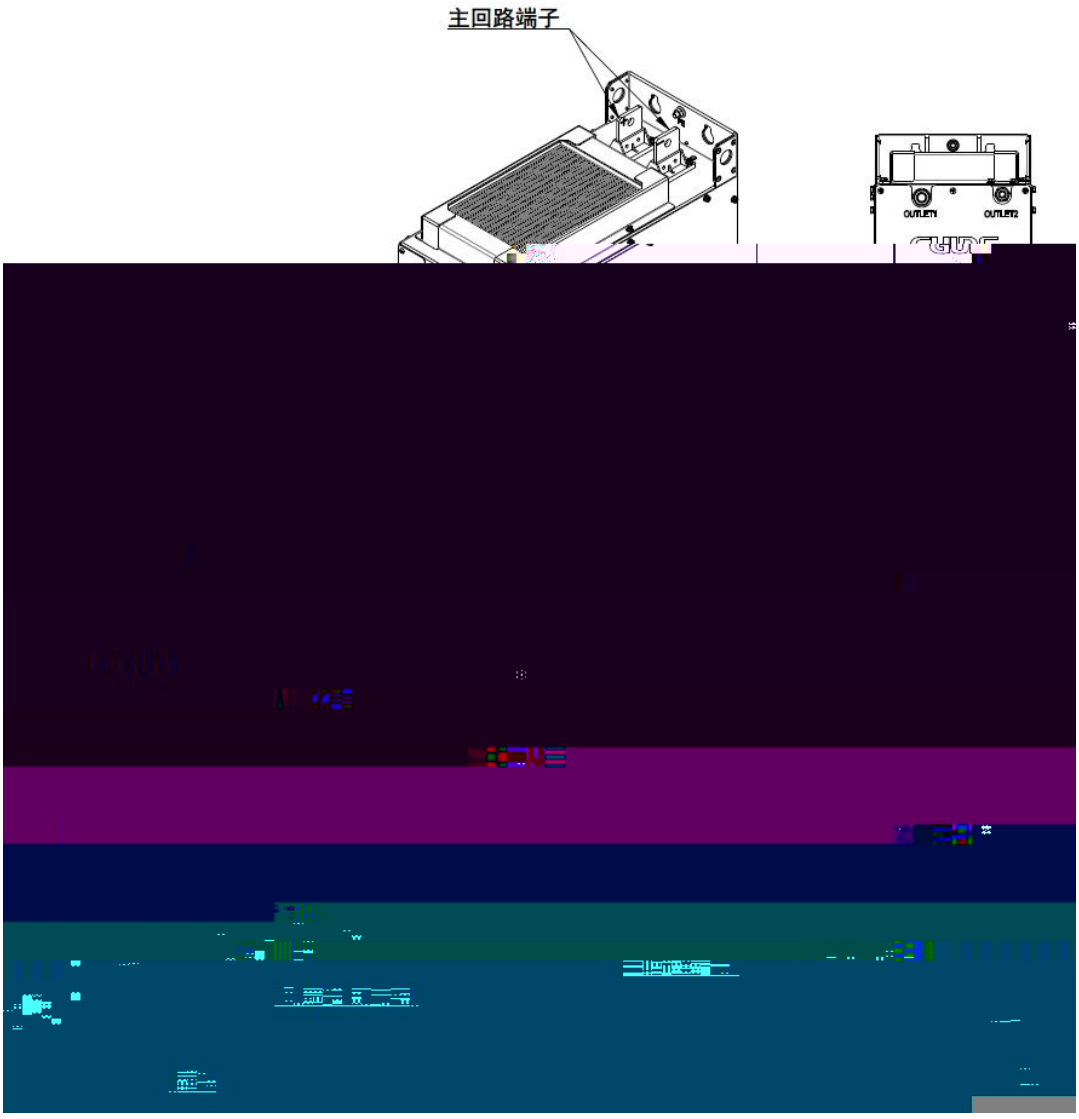
1

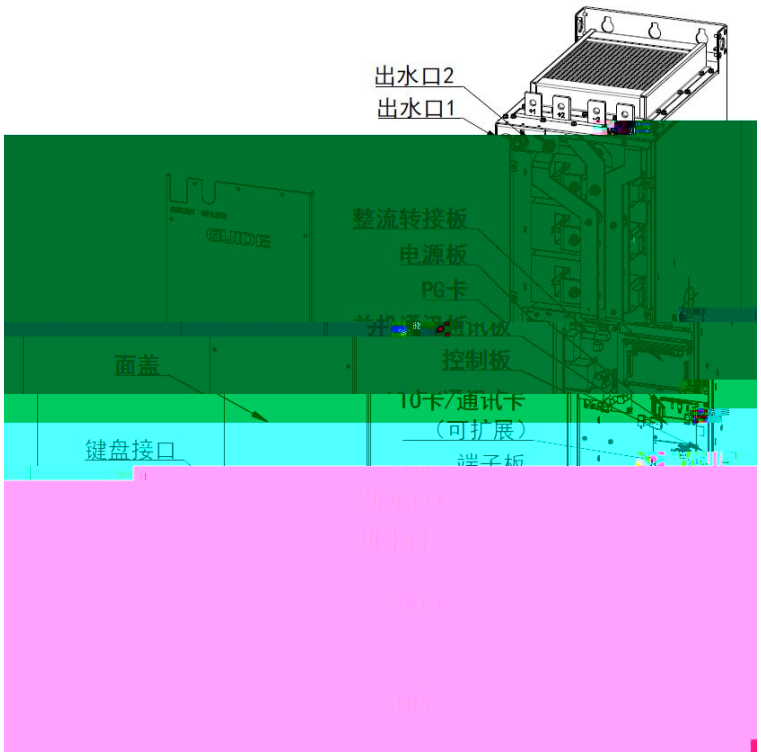
2

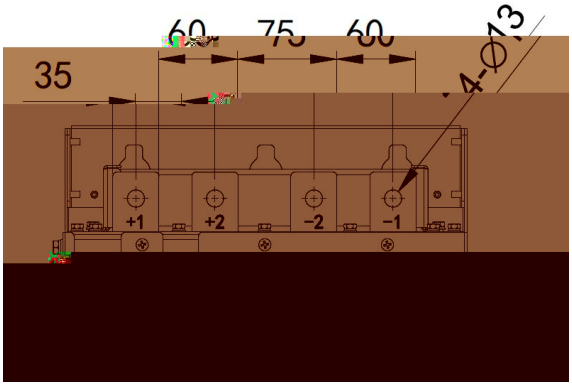
3

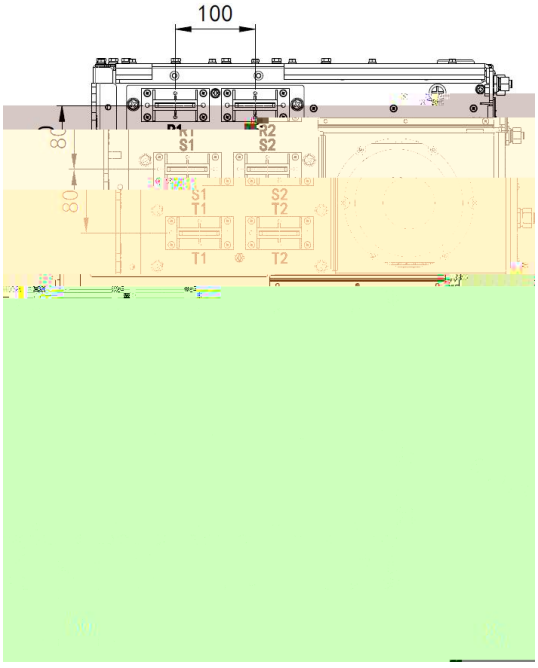
4

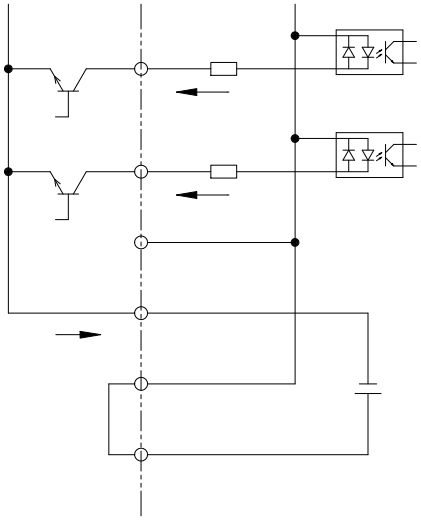
5

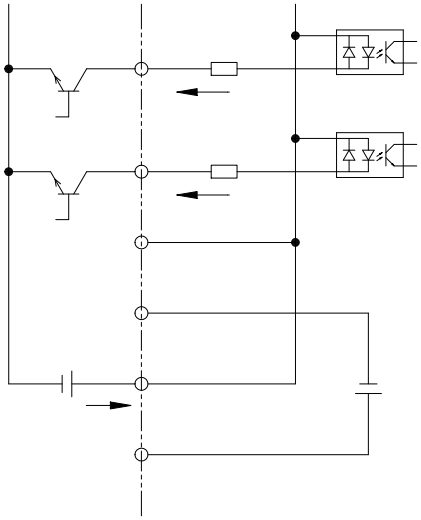


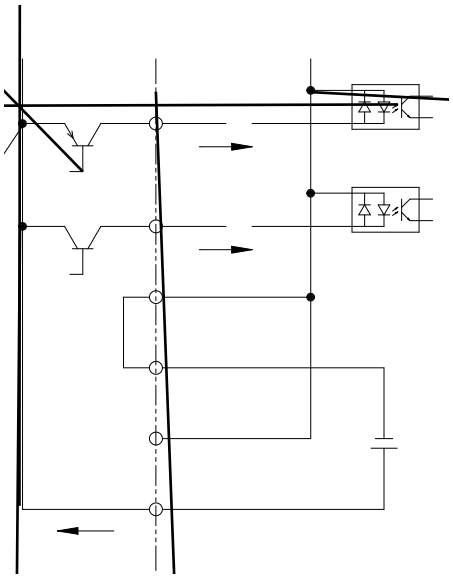

出水口2
出水口1
整流转接板
电源板
PG卡
控制板
面盖
IO卡/通讯卡
（可扩展）
键盘接口

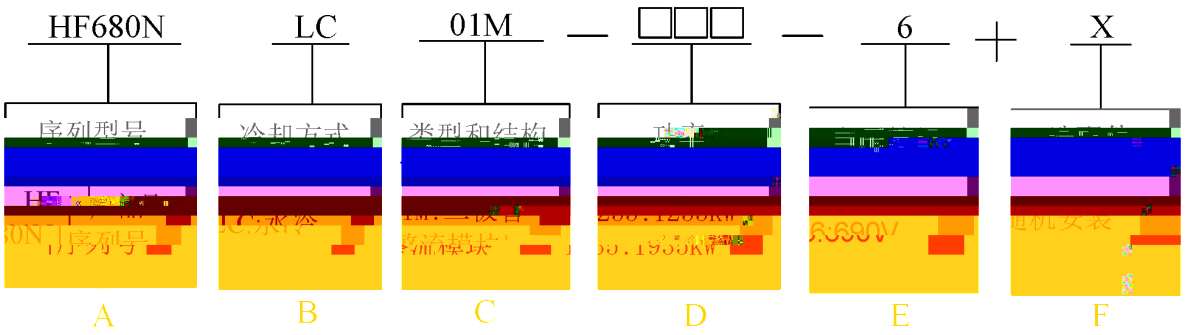

60
75
60
35
4-Ø13
+1
+2
−2
−1

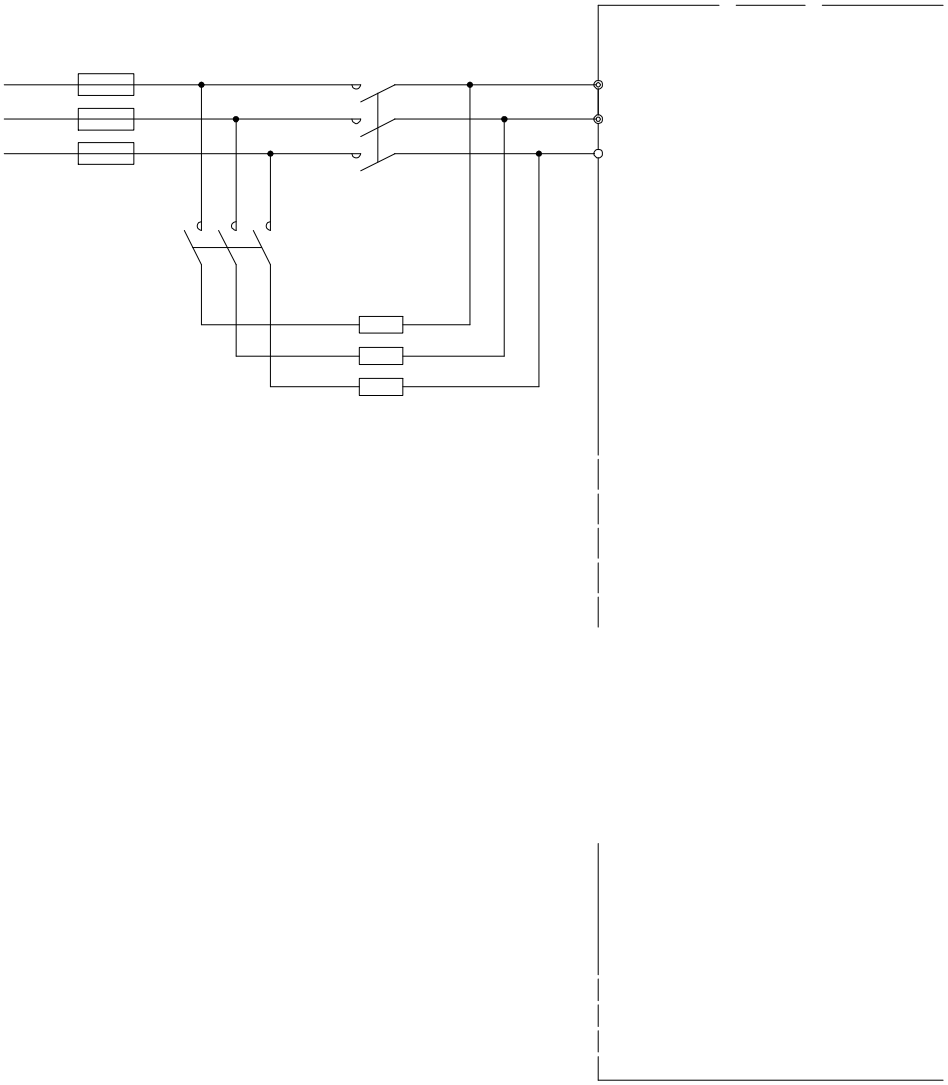

100
80
80
S1
S2
T1
T2

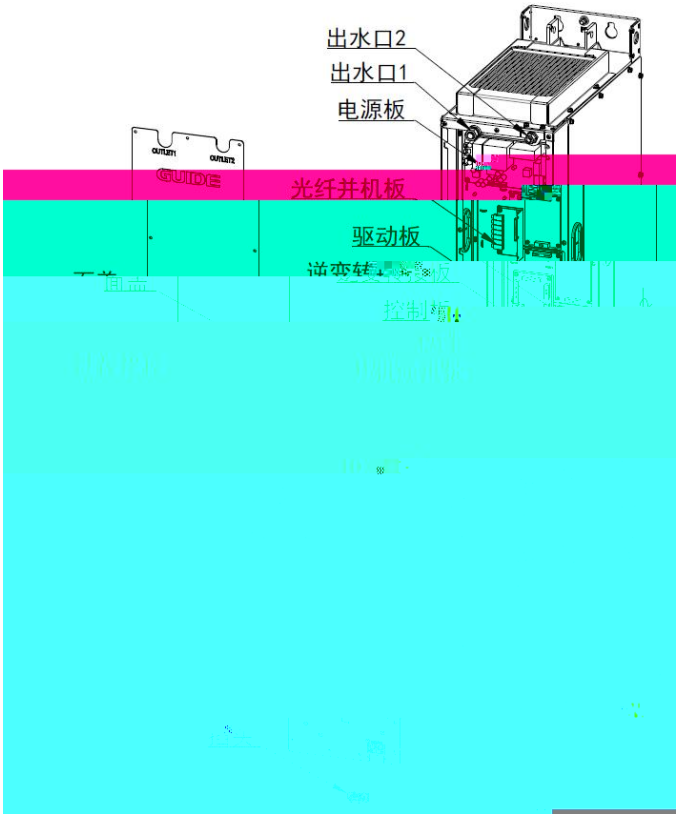


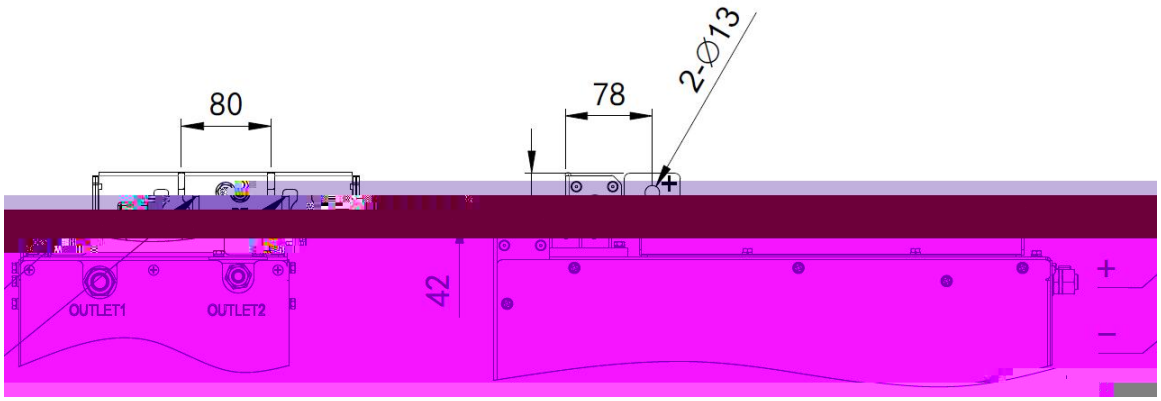


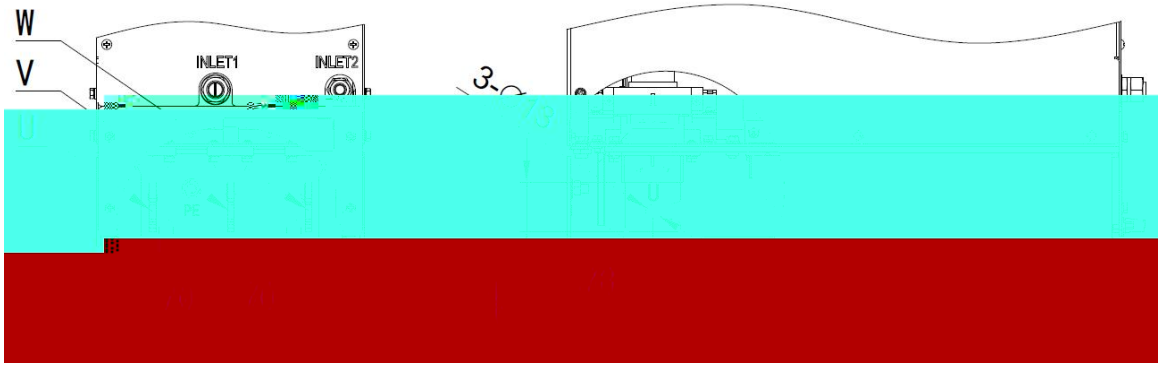


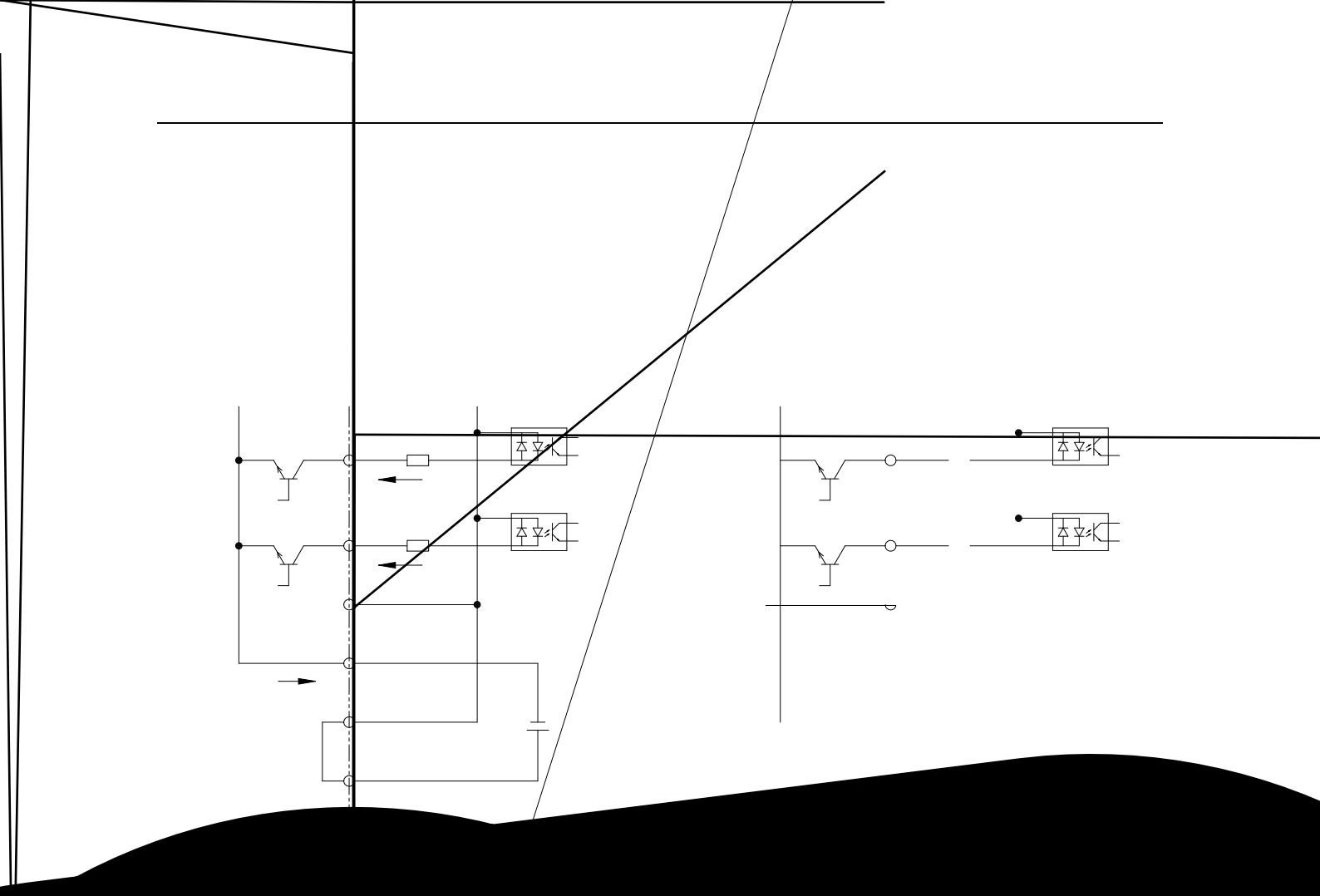

HF680N
LC
01M
□□□
6
X
A
B
C
D
E
F

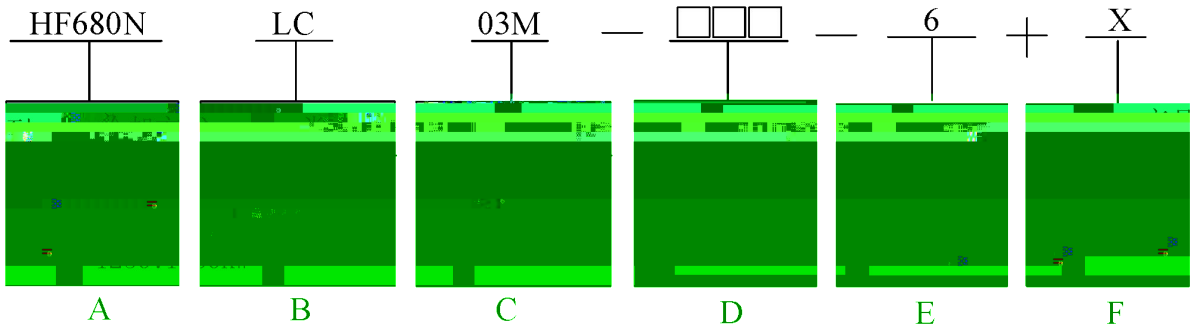


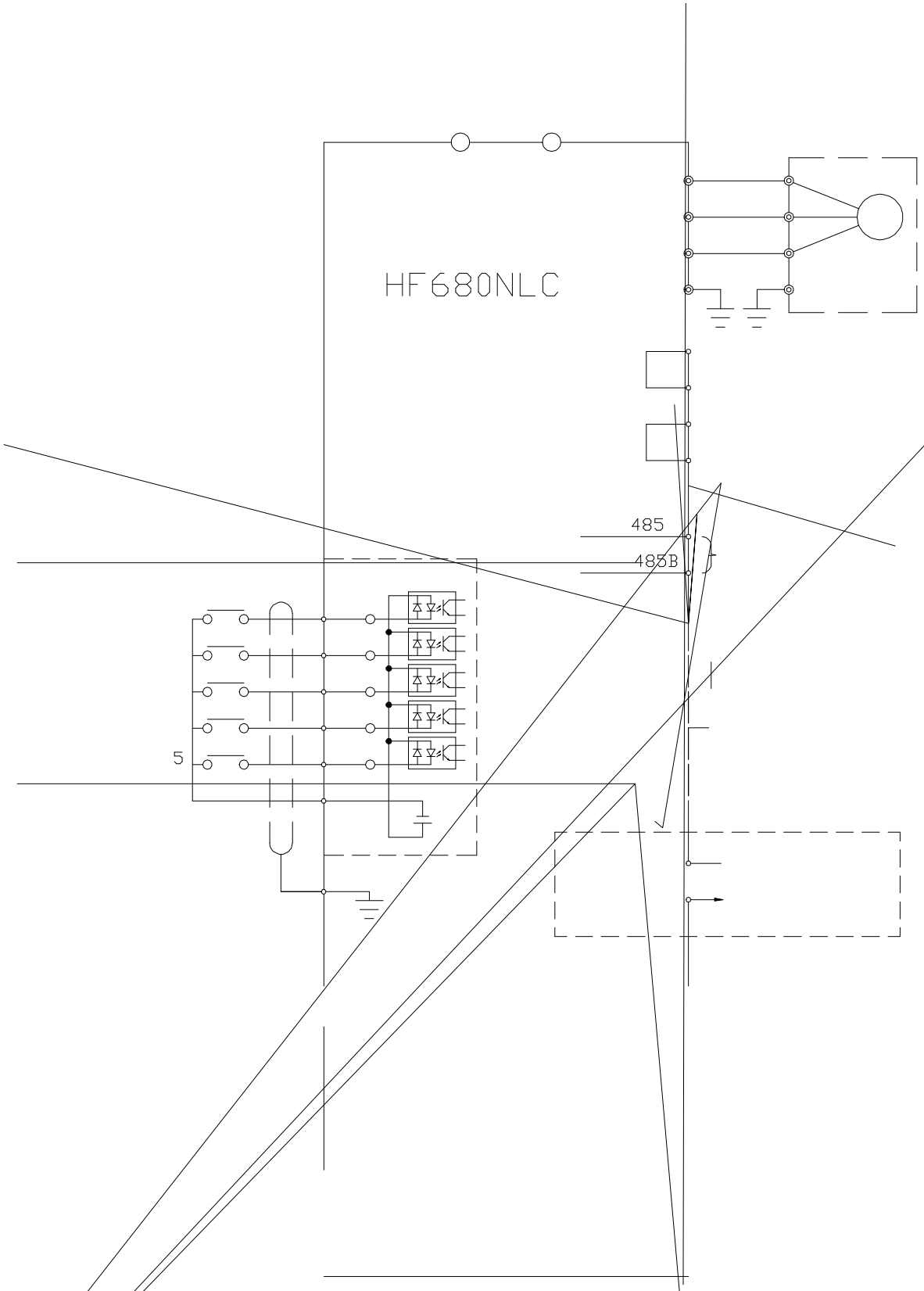

出水口2
出水口1
电源板
光纤并机板
驱动板
控制板


80
78
2-Ø13
OUTLET1
OUTLET2
42
+
−


W
V
INLET1
INLET2

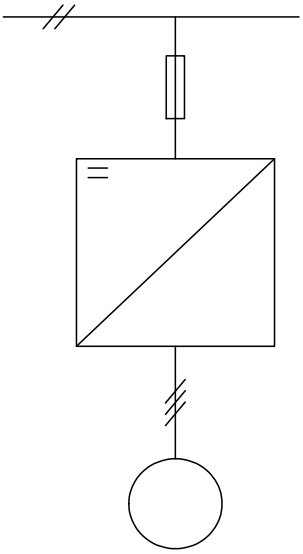


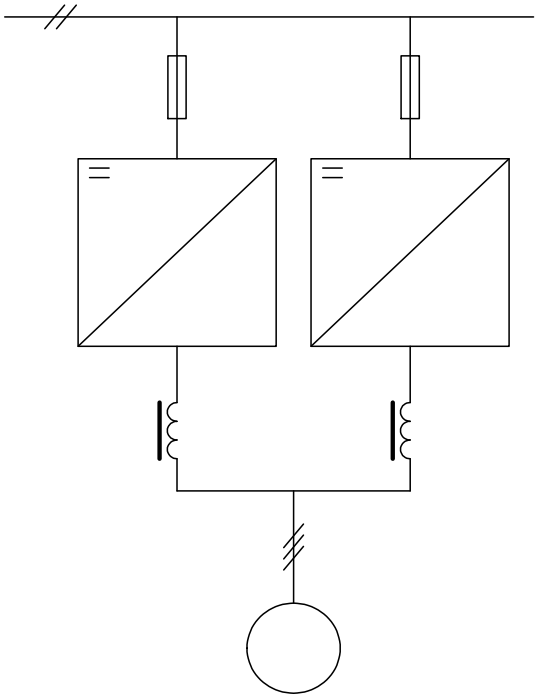

HF680N
LC
03M
□□□
6
X
A
B
C
D
E
F



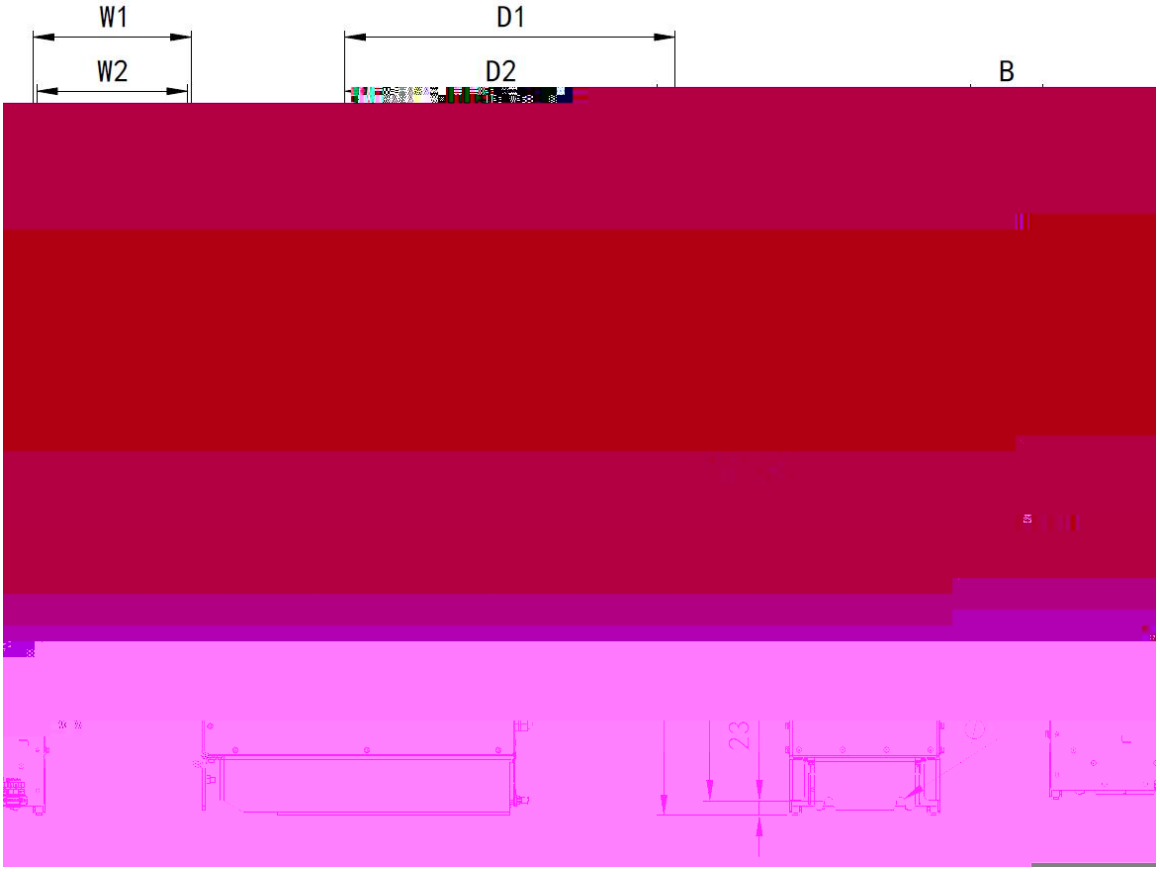
GUIDE

t0!..)• @IA ...WIA ...AWIA

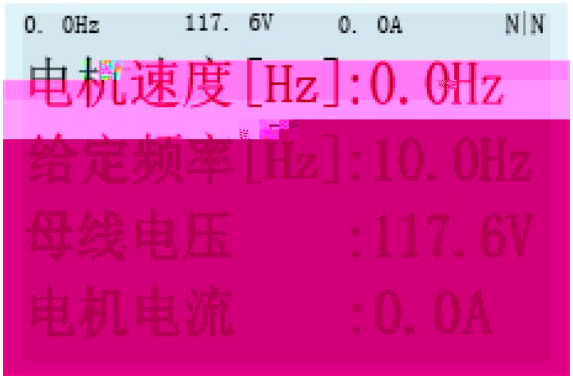


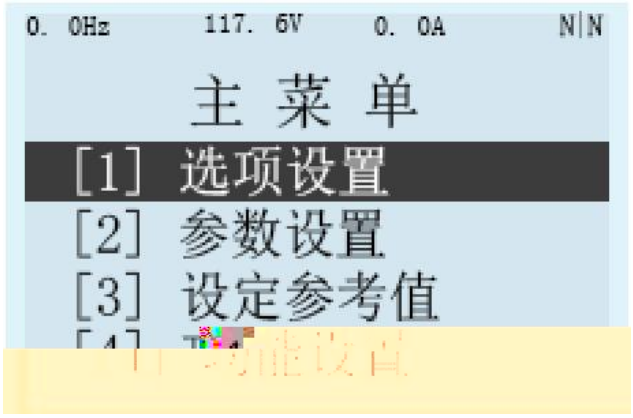


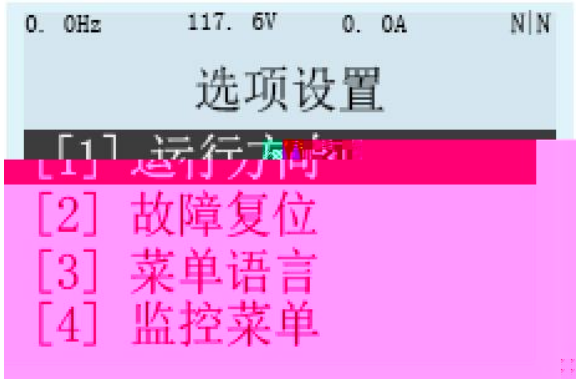

W1
D1

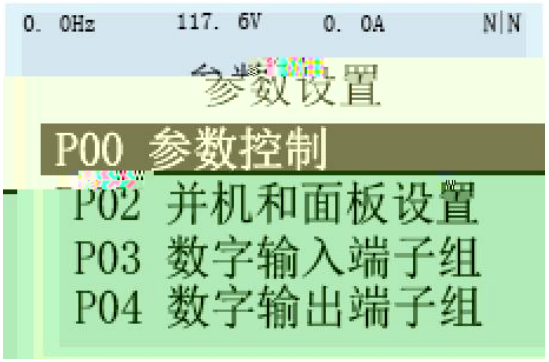

W1
W2
D1
D2
B
23

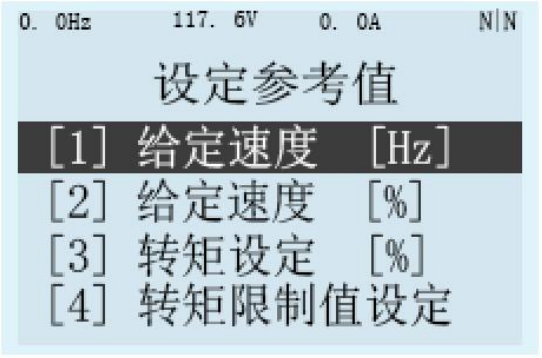

运行指示灯
本地/远程指示灯
故障指示灯
0.0Hz 117.6V 0.0A N|N
电机速度[Hz]:0.0Hz
给定频率[Hz]:10.0Hz
母线电压 :117.6V
电机电流 :0.0A
本地/远程选
择键
退出键
F1
LOC/REM
F2
菜单/选择键
确定键
上下左右
方向键
ENTER
RUN
STOP
运行键
停止键

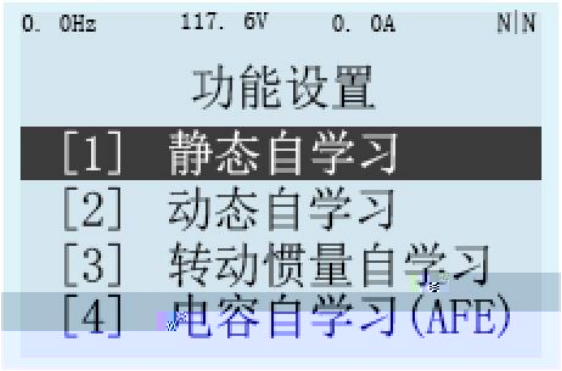

0. 0Hz
117. 6V
0. 0A
N|N
电机速度[Hz]:0.0Hz
给定频率[Hz]:10.0Hz
母线电压 :117.6V
电机电流 :0.0A


0. 0Hz
117. 6V
0. 0A
N|N
主 菜 单
[1] 选项设置
[2] 参数设置
[3] 设定参考值

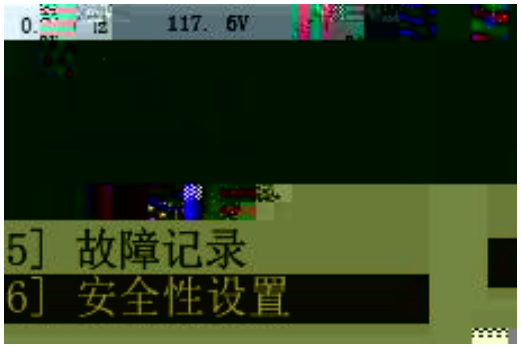

0. 0Hz
117. 6V
0. 0A
N|N
选项设置
[1] 运行方向
[2] 故障复位
[3] 菜单语言
[4] 监控菜单

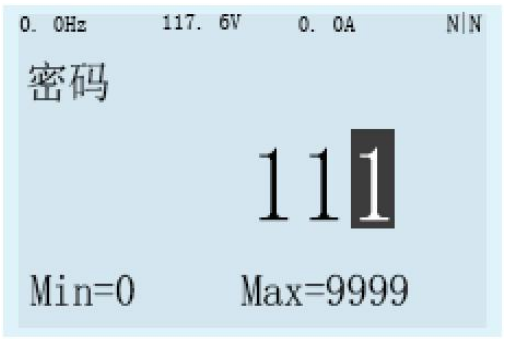

0. 0Hz
117. 6V
0. 0A
N|N
参数设置
P00 参数控制
P02 并机和面板设置
P03 数字输入端子组
P04 数字输出端子组

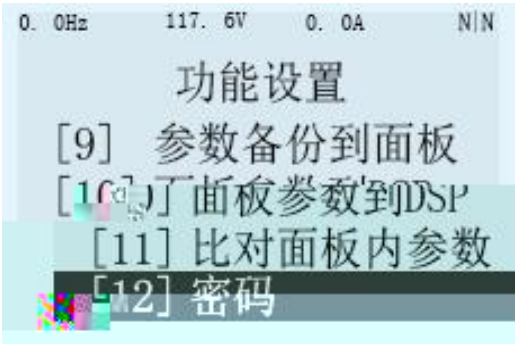

0. 0Hz
117. 6V
0. 0A
N|N
设定参考值
[1] 给定速度 [Hz]
[2] 给定速度 [%]
[3] 转矩设定 [%]
[4] 转矩限制值设定

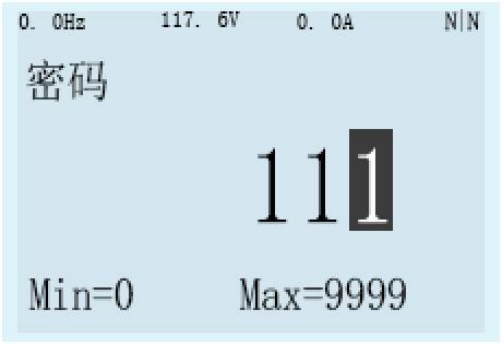

0. 0Hz
117. 6V
0. 0A
N|N
功能设置
[1] 静态自学习
[2] 动态自学习
[3] 转动惯量自学习
[4] 电容自学习(AFE)

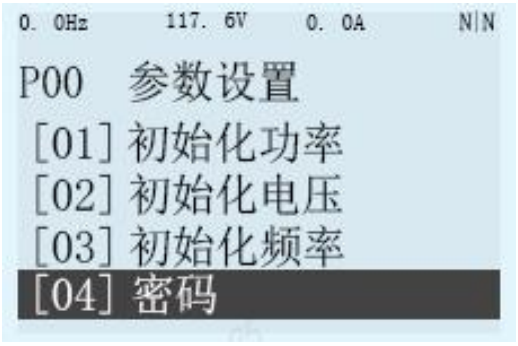

0. 0Hz
117. 6V
0. 0A
N|N

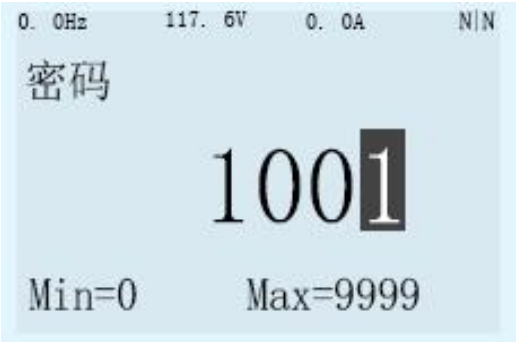

117. 6V
5] 故障记录
6] 安全性设置


0. 0Hz
117. 6V
0. 0A
N|N
密码
111
Min=0
Max=9999


0. 0Hz 117. 6V 0. 0A N|N
功能设置
[9] 参数备份到面板
[10]了面板参数到DSP
[11] 比对面板内参数
[12] 密码


0. 0Hz 117. 6V 0. 0A N|N
密码
111
Min=0 Max=9999


0. 0Hz 117. 6V 0. 0A N|N
P00 参数设置
[01] 初始化功率
[02] 初始化电压
[03] 初始化频率
[04] 密码


0. 0Hz 117. 6V 0. 0A N|N
密码
1001
Min=0 Max=9999

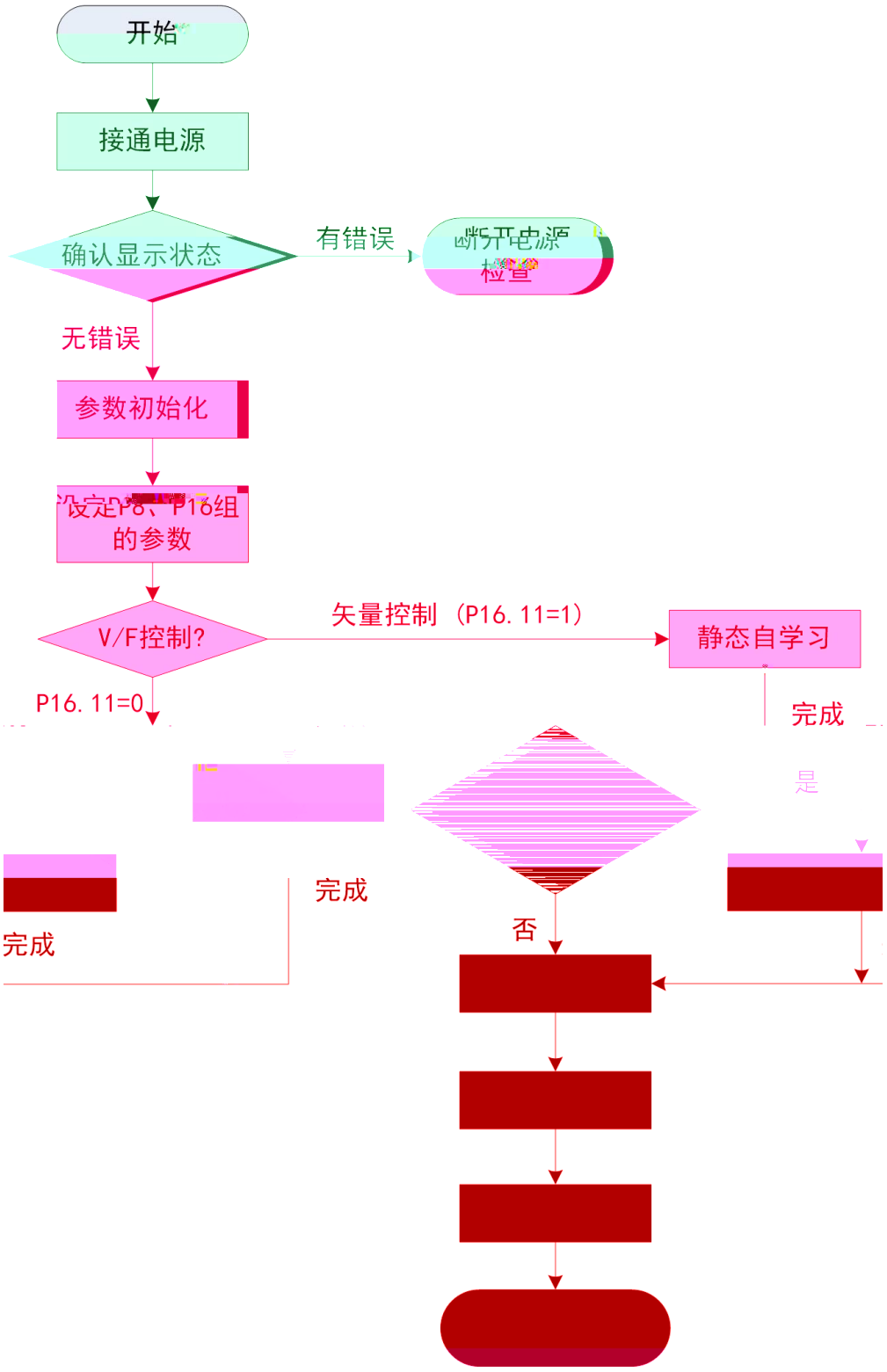
	参数	名称	值	单位
	100.15	DO 功能本地测试 1	1	
	100.16	DO 功能本地测试 2	0	
	100.17	DO 功能本地测试 3	0	

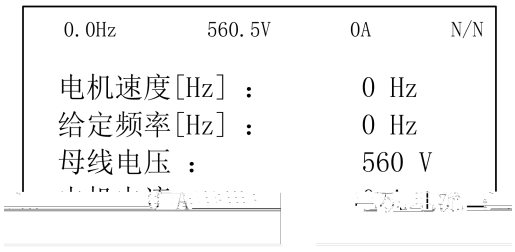


参数	名称	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1
101.5	数字量输入端子 [01 ~ 16]																
101.6	数字量输出端子 [01 ~ 16]																

运行

停止


开始
接通电源
确认显示状态
有错误
断开电源
检查
无错误
参数初始化
设定P8、P16组
的参数
V/F控制?
矢量控制（P16. 11=1）
静态自学习
P16. 11=0
完成
是
完成
完成
否

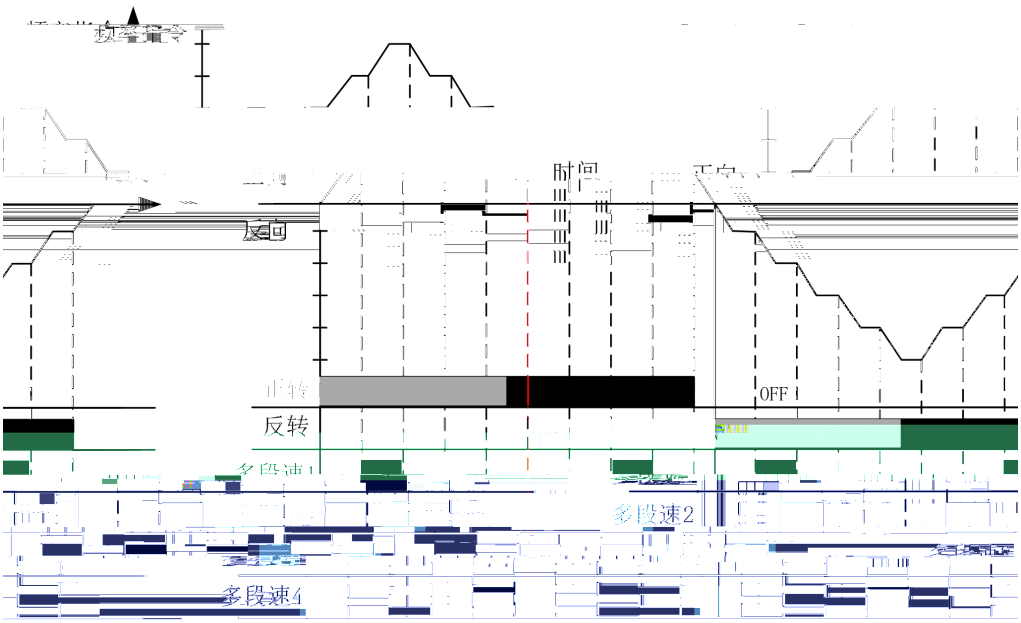

0.0Hz
560.5V
0A
N/N
电机速度[Hz]：
0 Hz
给定频率[Hz]：
0 Hz
母线电压 ：
560 V

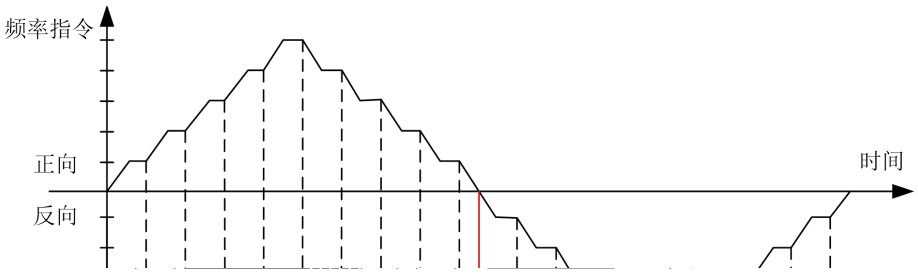

0.0Hz
300V
0A
W/E
故障 E:[105] !!!
欠压

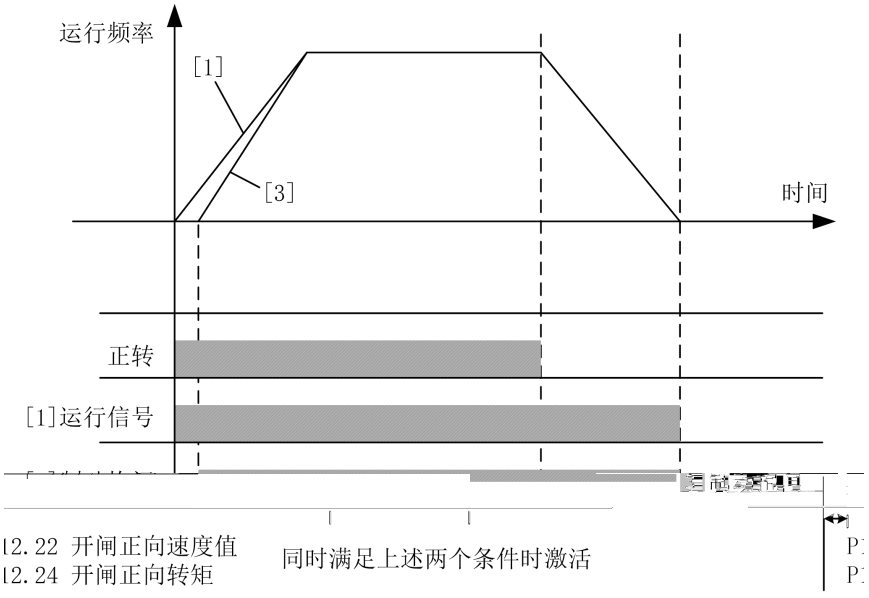
@8 • t3 Œ 7a…ÞÞÙ” V

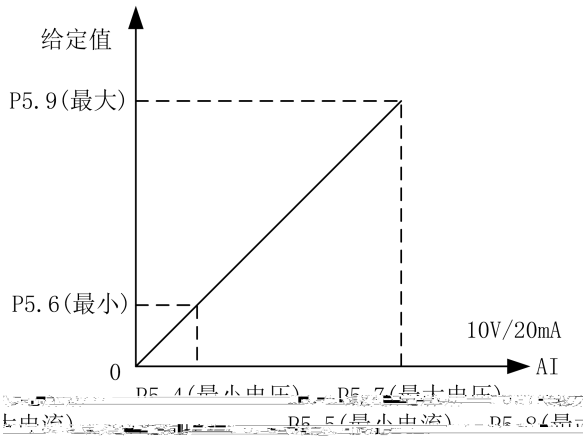
J !å FO

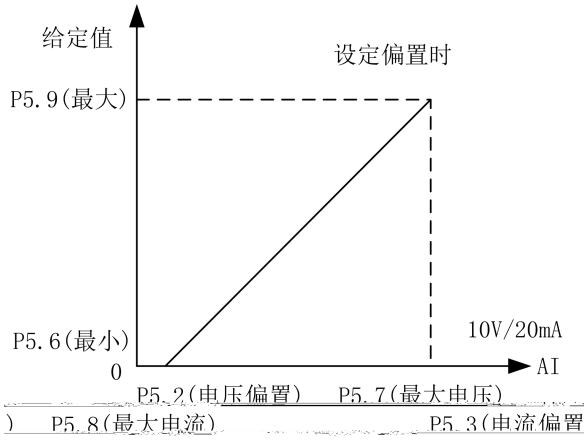
BÉGÉ
GUIDE

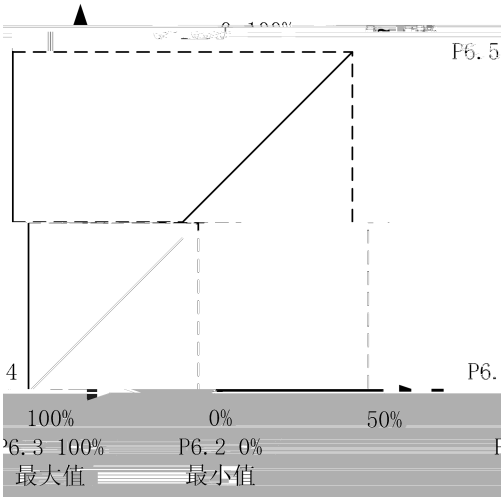

时间
正转
反转
OFF
多段速2
多段速4

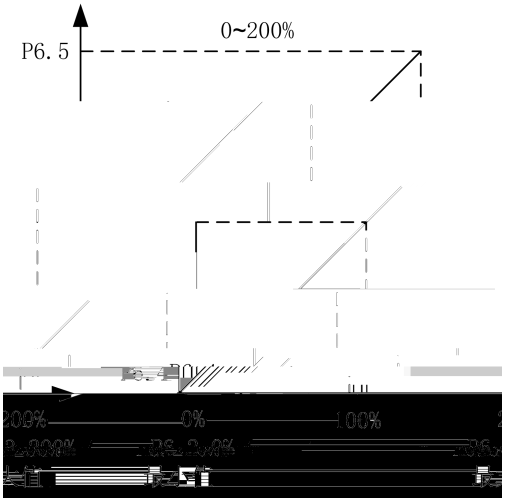

频率指令
正向
反向
时间

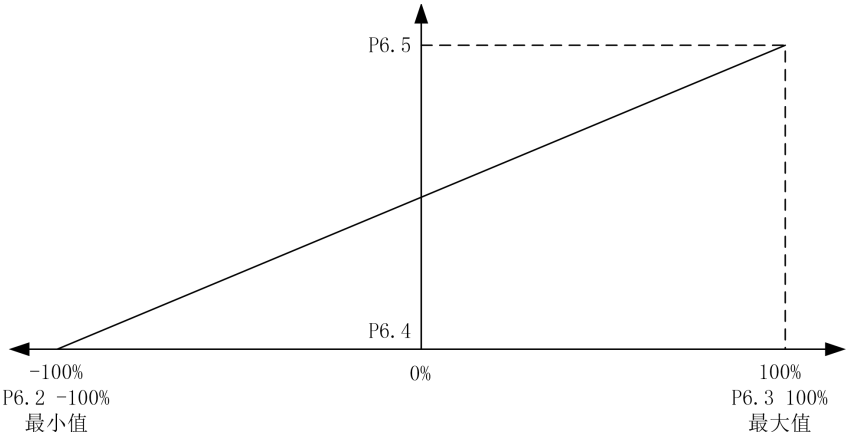

运行频率
[1]
[3]
时间
正转
[1]运行信号
12.22 开闸正向速度值
12.24 开闸正向转矩
同时满足上述两个条件时激活


给定值
P5.9(最大)
P5.6(最小)
0
10V/20mA
AI


给定值
设定偏置时
P5.9(最大)
P5.6(最小)
0
10V/20mA
AI


P6.5
100%
0%
50%
最大值
最小值


P6.5
0~200%


P6.5
P6.4
-100%
0%
100%
P6.2 -100%
最小值
P6.3 100%
最大值

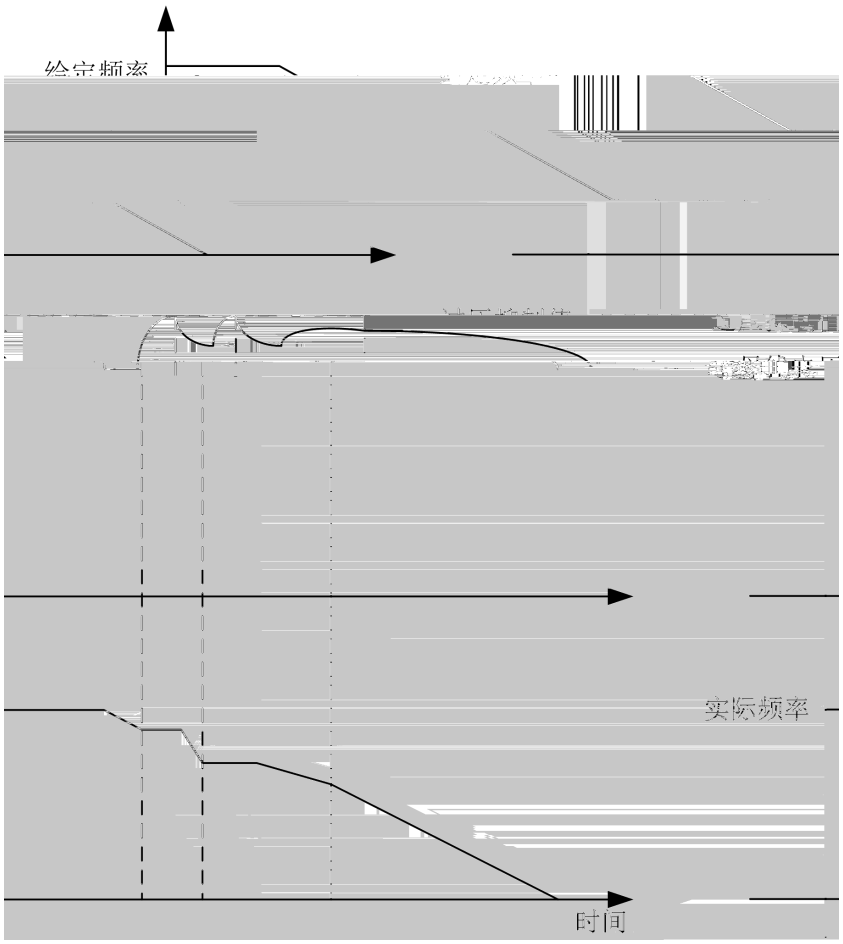
$$I_a + I_b + I_c$$

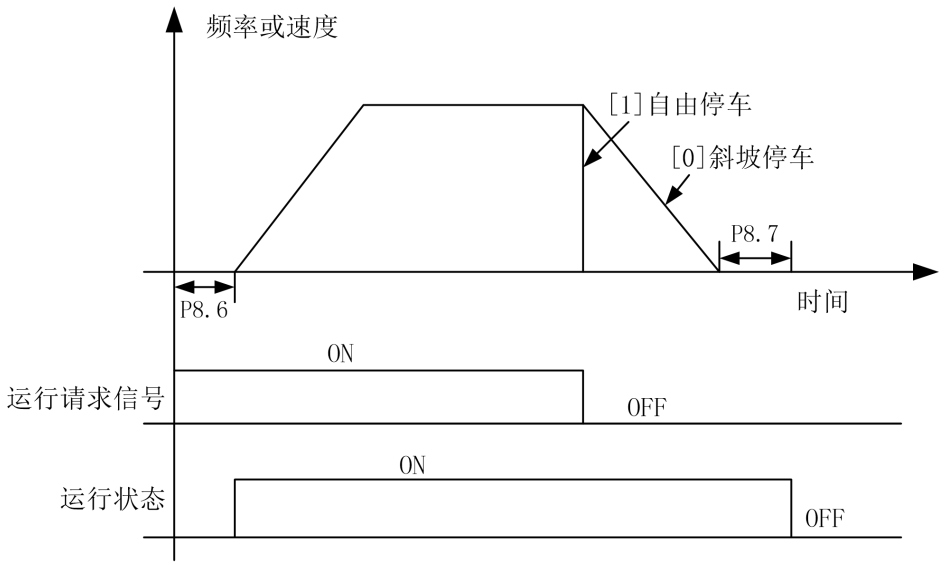
$$\frac{(I_a + I_b + I_c)}{3} > P7.8 \quad P16.4 \quad 1.414$$

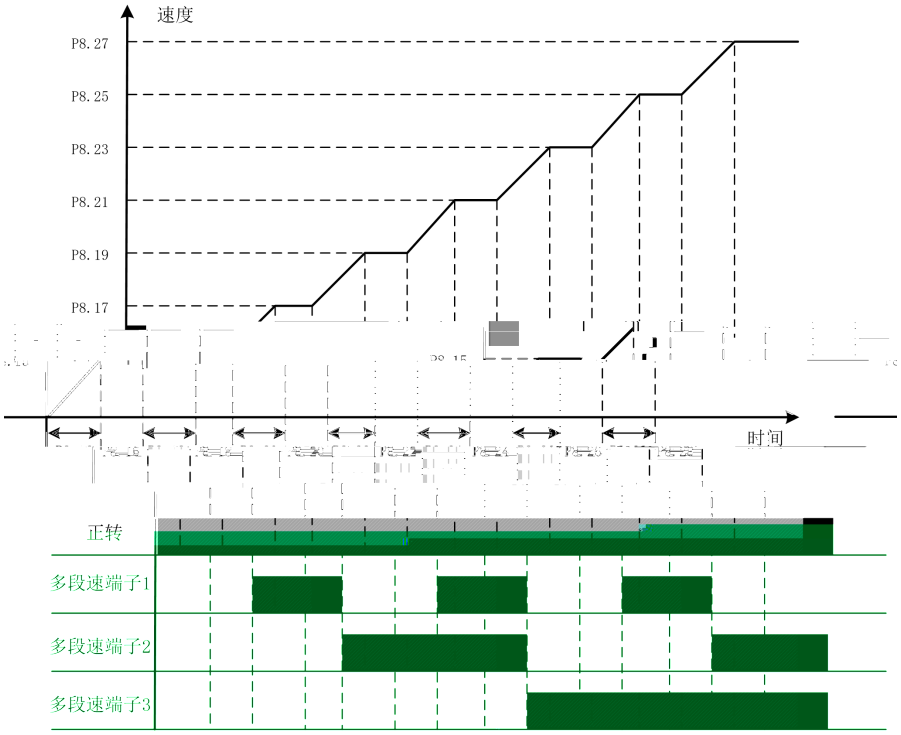
$$1.075 \quad \sqrt{2} \quad 16.0 + 20 + \quad 7.65$$

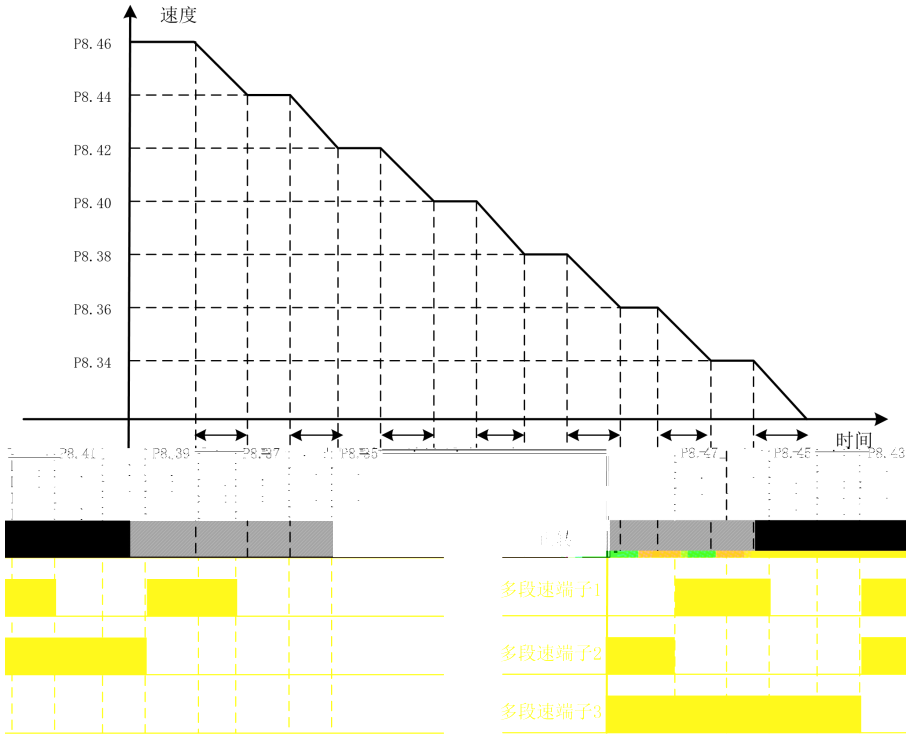
$$1.075 \quad \sqrt{2} \quad 16.0 + 20 + \quad 7.66$$

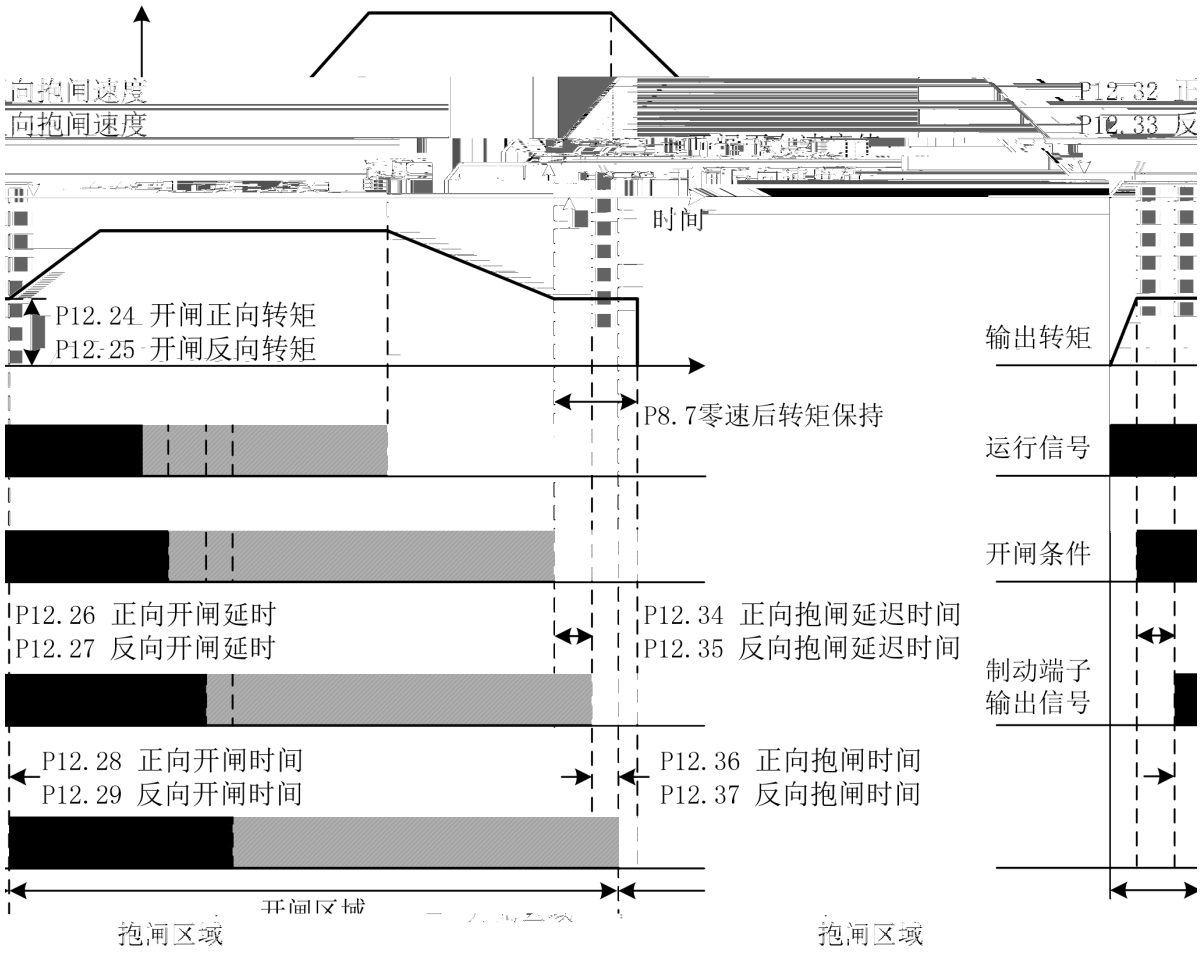
$$1.1 \quad \sqrt{2} \quad 16.0 + 20 + \quad 7.70$$

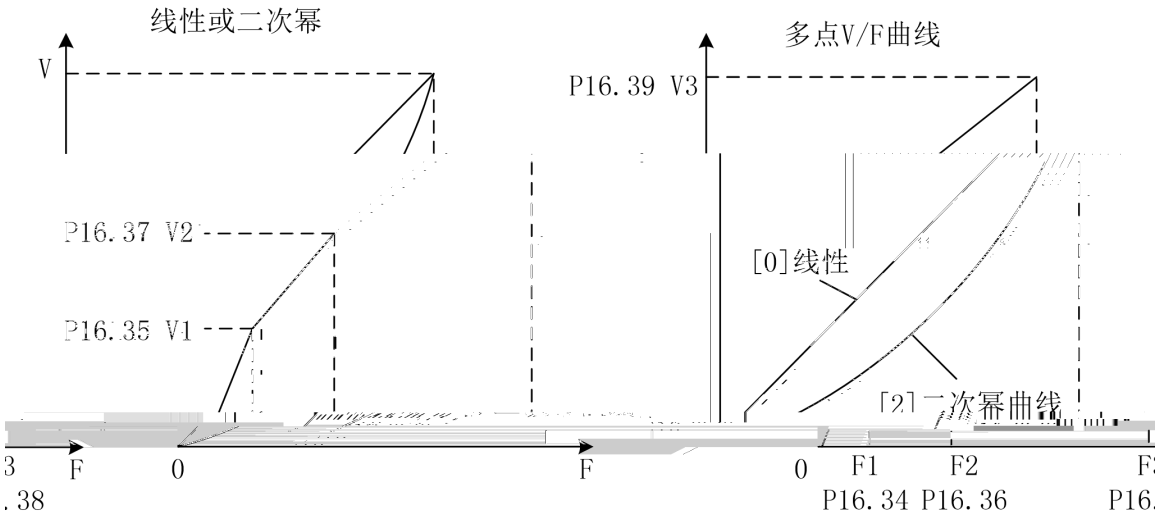


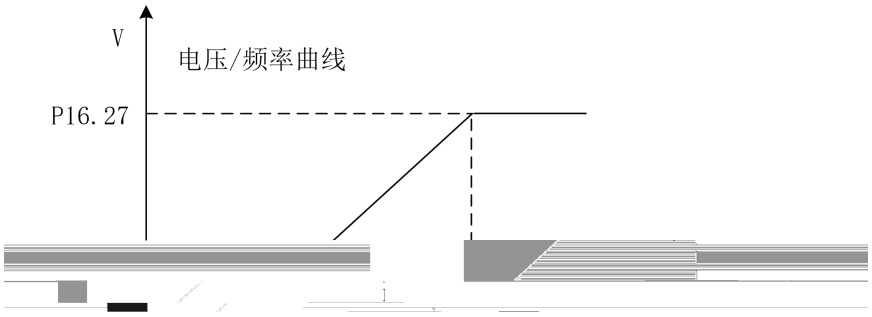

频率或速度
[1]自由停车
[0]斜坡停车
P8.7
P8.6
时间
ON
运行请求信号
OFF
ON
运行状态
OFF

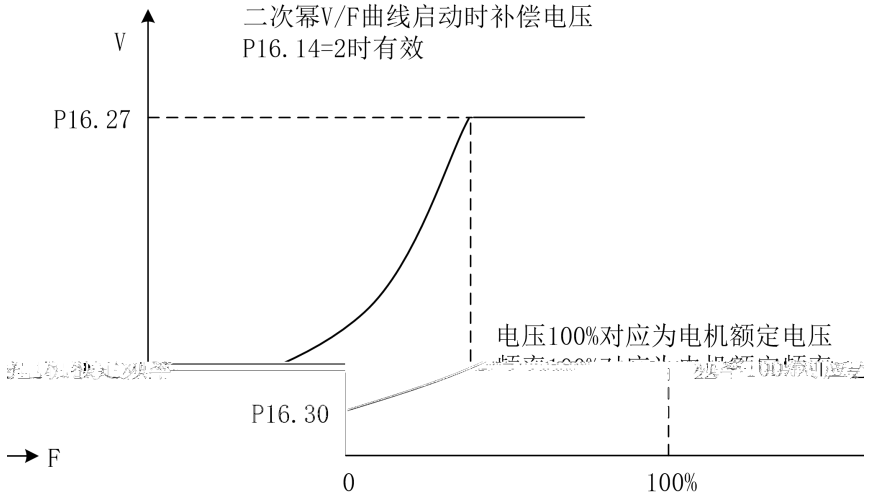

速度
P8.27
P8.25
P8.23
P8.21
P8.19
P8.17
时间
正转
多段速端子1
多段速端子2
多段速端子3

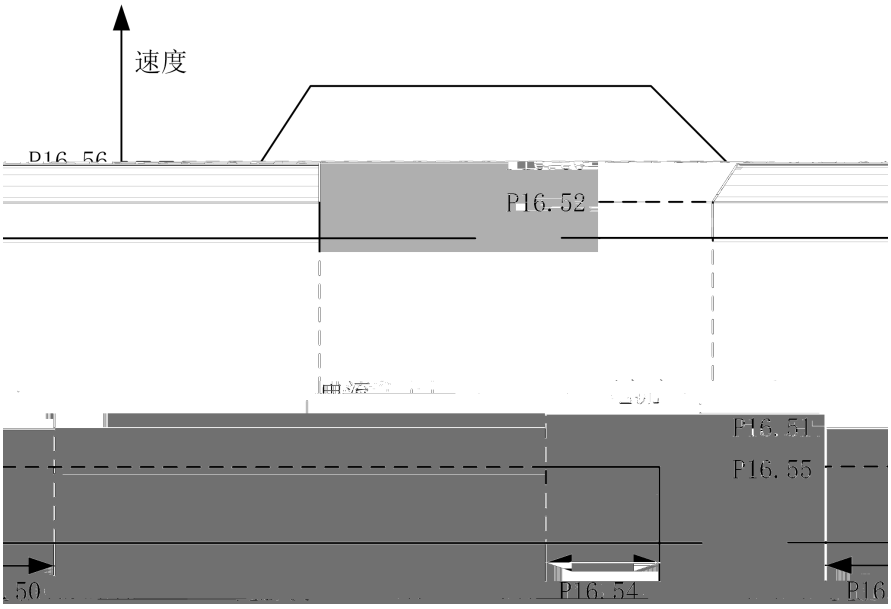

速度
P8.46
P8.44
P8.42
P8.40
P8.38
P8.36
P8.34
时间
多段速端子1
多段速端子2
多段速端子3

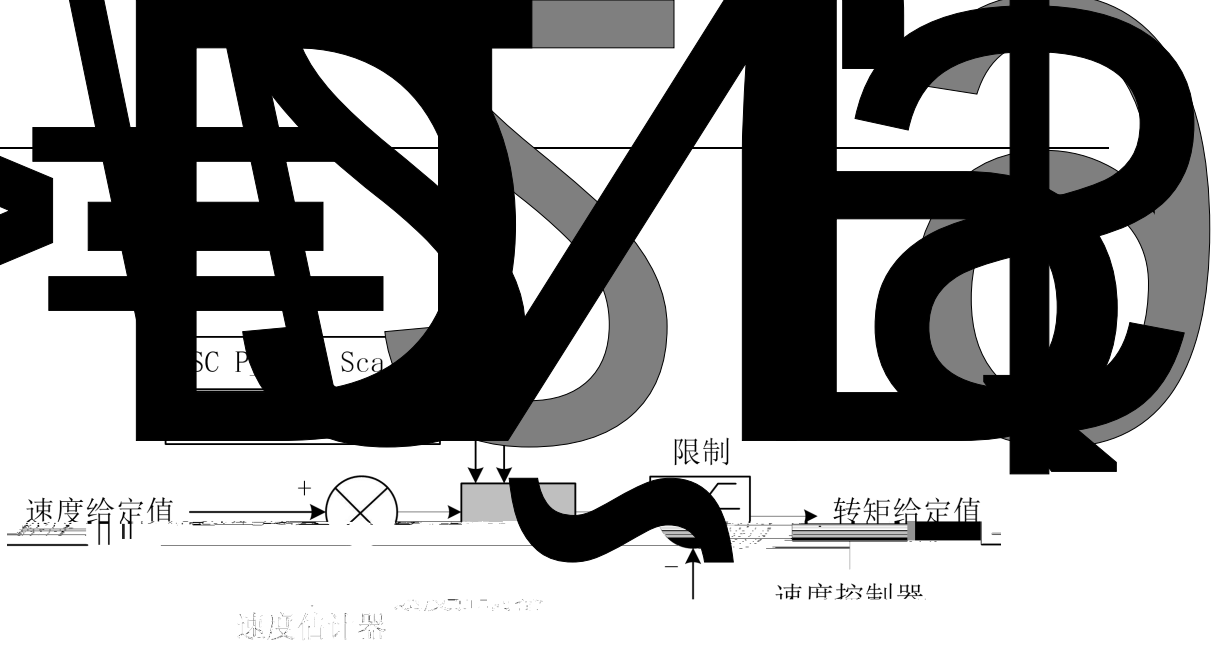

向抱闸速度
向抱闸速度
P12.32 正
P12.33 反
时间
P12.24 开闸正向转矩
P12.25 开闸反向转矩
输出转矩
P8.7零速后转矩保持
运行信号
开闸条件
P12.26 正向开闸延时
P12.27 反向开闸延时
P12.34 正向抱闸延迟时间
P12.35 反向抱闸延迟时间
制动端子
输出信号
P12.28 正向开闸时间
P12.29 反向开闸时间
P12.36 正向抱闸时间
P12.37 反向抱闸时间
抱闸区域
抱闸区域


线性或二次幂
V
P16.37 V2
P16.35 V1
3
.38
F
0
F
多点V/F曲线
P16.39 V3
[0]线性
[2]二次幂曲线
0
F1
F2
P16.34
P16.36
P16.


V
电压/频率曲线
P16.27


二次幂V/F曲线启动时补偿电压
P16.14=2时有效
V
P16.27
电压100%对应为电机额定电压
P16.30
F
0
100%


速度
P16.52
P16.51
P16.55
P16.54


限制
速度给定值
+
转矩给定值
速度估计器

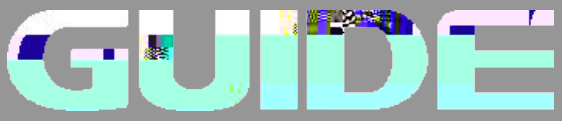




HF680 LC

690 160 1935

1.07



G IDE C .,L